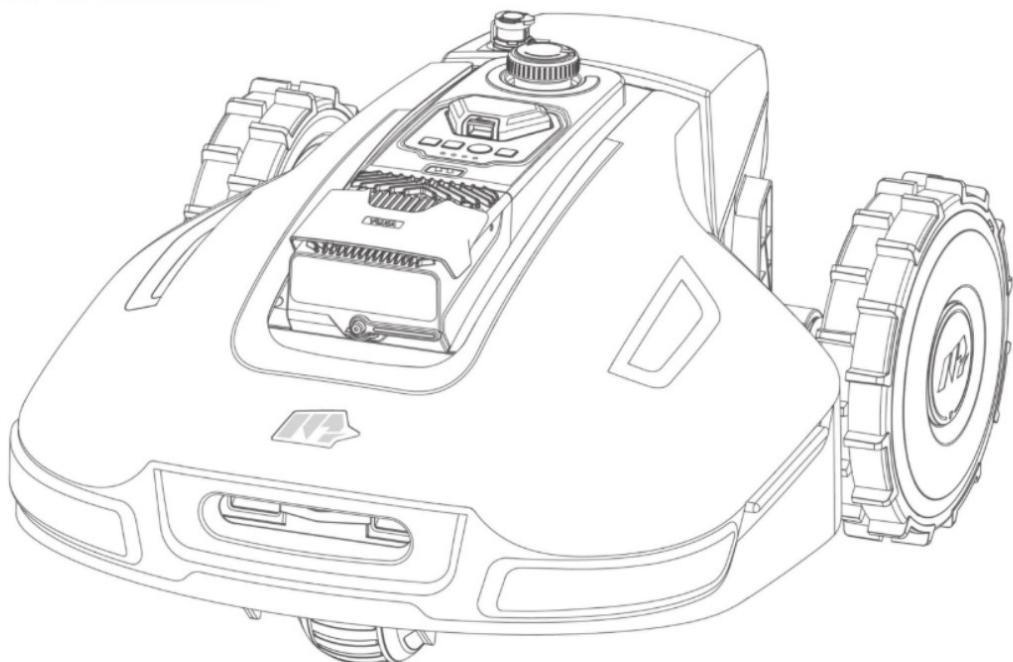


MEDIMURKA BS
CENTAR ALATA

**INOVATIVNA
ROBOTSKA KOSILICA
YUKA model**



UPUTE ZA KORIŠTENJE

www.luba.hr



Hvala Vam što ste odabrali Mammotion kao svoju kosilicu za njegu vrta. Ovaj korisnički priručnik pomoći će Vam da naučite i upravljate Mammotion YUKA, kosilicom bez perimetra, za košnju trave i održavanje Vašeg travnjaka.

Ovaj priručnik zaštićen je autorskim pravima tvrtke Mammotion. Bez pismenog dopuštenja tvrtke, nijedna jedinica ili pojedinac ne smije kopirati, mijenjati, reproducirati, prepisivati ili prenositi na bilo koji način ili iz bilo kojeg razloga. Ovaj priručnik podložan je promjenama bez prethodne najave u bilo kojem trenutku.

Osim ako nije izričito drugačije dogovorenno, ovaj priručnik služi isključivo kao vodič za korištenje, a sve izjave i informacije sadržane u njemu ne predstavljaju nikakav oblik jamstva.

Dnevnik revizija

Datum	Verzija	Opis
2025. 01	V1.0	Početna verzija
2025. 02	V2.0	<ul style="list-style-type: none">1. Ažuriran odjeljak 2.1.9.2. Ažuriran odjeljak 2.2.3.3. Dodan odjeljak 4.3.2.4. Ažuriran odjeljak 4.7.2.5. Ažuriran odjeljak 4.106. Ažuriran odjeljak 5.2.7. Ažuriran odjeljak 6.1.

SADRŽAJ

1	Sigurnosne upute	- 1 -
1.1	Opće sigurnosne upute	- 1 -
1.2	Sigurnosne upute za instalaciju	- 2 -
1.3	Sigurnosne upute za rad	- 2 -
1.4	Sigurnosne upute za održavanje	- 3 -
1.5	Sigurnost baterije	- 4 -
1.6	Preostali rizici	- 4 -
1.7	Namjena	- 4 -
1.8	Raspolaganje.....	- 4 -
2	Uvod.....	- 5 -
2.1	O tvrtki Mammotion YUKA	- 5 -
2.2	Pregled proizvoda	- 9 -
2.3	U kutiji	- 15 -
2.4	Simboli na proizvodu	- 18 -
3	Instalacija.....	- 20 -
3.1	Priprema.....	- 20 -
3.2	Odabir lokacije za RTK referentnu stanicu	- 20 -
3.3	Odabir lokacije za stanicu za punjenje	- 23 -
3.4	Instalacija.....	- 23 -
4	Rad.....	- 32 -
4.1	Priprema.....	- 32 -
4.2	Preuzmite aplikaciju Mammotion	- 32 -
4.3	Dodajte svoj proizvod	- 33 -
4.4	Aktivirajte SIM karticu	- 35 -
4.5	Ažuriranje firmwarea	- 35 -
4.6	Izrada karte	- 36 -
4.7	Kosite i metite	- 49 -

4.8	Raspored zadataka	- 57 -
4.9	Ručni rad	- 59 -
4.10	Prikaz statusa	- 62 -
4.11	Postavke.....	- 72 -
4.12	Servisna stranica	- 74 -
4.13	Ja stranica	- 75 -
5	Održavanje.....	- 84 -
5.1	Čišćenje.....	- 84 -
5.2	Održavanje noževa za rezanje i motora	- 86 -
5.3	Održavanje baterije	- 88 -
5.4	Zimsko skladištenje	- 88 -
6	Specifikacije proizvoda	- 91 -
6.1	Tehničke specifikacije	- 91 -
6.2	Kodovi grešaka	- 95 -
7	Jamstvo.....	- 97 -
8	Sukladnost.....	- 100 -

1 Sigurnosne upute

1.1 Opće sigurnosne upute

- Pažljivo pročitajte i razumite korisnički priručnik prije korištenja robota.
- Korištenje robota preporučuje se samo pojedincima koji se zakonski smatraju odraslima u svojoj državi prebivališta.
- S robotom koristite samo opremu koju preporučuje Mammotion. Bilo koja druga upotreba je netočna.
- Nikada ne dopustite djeci, osobama sa smanjenim fizičkim, osjetilnim ili mentalnim sposobnostima ili nedostatkom iskustva i znanja ili osobama koje nisu upoznate s ovim uputama da koriste robota, lokalna ograničenja mogu ograničiti dob operatera.
- Ne dopustite djeci da budu u blizini ili da se igraju s robotom dok radi.
- Nemojte koristiti robota u područjima gdje ljudi nisu svjesni njegove prisutnosti.
- Kada ručno upravljate robotom pomoću aplikacije Mammotion, nemojte trčati. Uvijek hodajte, pazite na svoje korake na padinama i održavajte ravnotežu u svakom trenutku.
- Izbjegavajte dodirivanje pokretnih opasnih dijelova, kao što je disk oštice, dok se potpuno ne zaustavi.
- Izbjegavajte korištenje robota kada se u radnom području nalaze ljudi, posebno djeca ili životinje.
- Ako upravljate robotom na javnim površinama, postavite znakove upozorenja oko radnog područja sa sljedećim tekstrom: "Upozorenje! Automatska kosilica! Držite se podalje od robota! Nadgledajte djecu!"
- Nosite čvrstu obuću i duge hlače kada upravljate robotom.
- Kako biste spriječili oštećenje robota i nesreće u kojima sudjeluju vozila i pojedinci, nemojte postavljati područja zadataka ili kanale preko javnih putova.
- Potražite liječničku pomoć u slučaju ozljede ili nesreće.
- Postavite robota na **OFF** i uklonite sigurnosni ključ prije uklanjanja blokada, održavanja ili pregleda robota. Ako robot nenormalno vibrira, provjerite ima li oštećenja prije ponovnog pokretanja.

Nemojte koristiti robota ako su neki dijelovi neispravni.

- Nemojte spajati niti dodirivati oštećeni kabel dok se ne isključi iz utičnice. Ako se kabel ošteti tijekom rada, izvucite utikač iz utičnice. Istrošeni ili oštećeni kabel povećava rizik od strujnog udara i treba ga zamijeniti servisno osoblje.
- Ne postavljajte kabele u područja gdje će robot rezati.
- Za punjenje robota koristite samo stanicu za punjenje koja je uključena u paket. Nepravilna uporaba može dovesti do strujnog udara, pregrijavanja ili istjecanja korozivne tekućine iz baterije. U slučaju curenja elektrolita, isperite vodom/neutralizirajućim sredstvom i potražite liječničku pomoć ako korozivna tekućina dođe u kontakt s Vašim očima.
- Koristite samo originalne baterije koje preporučuje Mammotion. Sigurnost robota ne može se jamčiti neoriginalnim baterijama. Nemojte koristiti baterije koje se ne mogu puniti.
- Držite produžne kabele dalje od pokretnih opasnih dijelova kako biste izbjegli oštećenje kabela što može dovesti do kontakta s dijelovima pod naponom.
- Ilustracije korištene u ovom dokumentu služe samo kao referenca. Molimo pogledajte stvarne proizvode.

1.2 Sigurnosne upute za ugradnju

- Izbjegavajte postavljanje stanice za punjenje na mjestima gdje se ljudi mogu spotaknuti o nju.
- Ne postavljajte stanicu za punjenje u područjima gdje postoji opasnost od stajaće vode.
- Nemojte postavljati stanicu za punjenje, uključujući bilo koji pribor, unutar 60 cm/24 inča od bilo kojeg zapaljivog materijala. Neispravnost ili pregrijavanje stanice za punjenje i napajanja može predstavljati opasnost od požara.
- Za korisnike u SAD-u/Kanadi: Ako napajanje instalirate na otvorenom, postoji opasnost od strujnog udara. Instalirajte ga samo u pokrivenu GFCI utičnicu klase A (RCD) s kućištem otpornim na vremenske uvjete, pazeći da je poklopac utikača umetnut ili uklonjen.

1.3 Sigurnosne upute za rad

- Držite ruke i noge podalje od rotirajućih oštrica. Ne stavljajte ruke ili noge blizu ili

ispod proizvoda kada je uključen.

- Nemojte podizati ili pomicati proizvod kada je uključen.
- Pazite da na travnjaku nema predmeta poput kamenja, grana, alata ili igračaka. U suprotnom, oštice se mogu oštetiti kada dođu u dodir s predmetom.
- Ne stavlajte predmete na proizvod, stanicu za punjenje ili RTK referentnu stanicu.
- Nemojte koristiti proizvod ako tipka STOP ne radi.
- Izbjegavajte sudare između proizvoda i ljudi ili životinja. Ako se osoba ili životinja nađe na putu proizvoda, odmah je zaustavite.
- Uvijek isključite robota kada ne radi.
- Nemojte koristiti proizvod istovremeno s pop-up prskalicom. Upotrijebite funkciju rasporeda kako biste osigurali da proizvod i skočni raspršivač ne rade u isto vrijeme.
- Izbjegavajte postavljanje kanala na kojem su instalirane pop-up prskalice.
- Nemojte koristiti proizvod u prisutnosti stajaće vode u području zadatka, kao što je tijekom jakе kiše ili nakupljanja vode.

1.4 Sigurnosne upute za održavanje

- Isključite robota prilikom održavanja.
- Izvucite utikač iz stanice za punjenje prije čišćenja ili održavanja stanice za punjenje.
- Nemojte koristiti visokotlačni perač ili otapala za čišćenje robota.
- Nakon pranja provjerite je li robot postavljen na tlo u svojoj normalnoj orientaciji, a ne naopako.
- Nemojte okretati robota da biste oprali dno. Ako ga obrnete u svrhu čišćenja, nakon toga ga vratite u pravilnu orientaciju. Ova mjera opreza je neophodna kako bi se spriječilo curenje vode u motor i potencijalno utjecalo na normalan rad.

1.5 Sigurnost baterije

Litij-ionske baterije mogu eksplodirati ili izazvati požar ako se rastave, kratkog spoja ili izlože vodi, vatri ili visokim temperaturama. Pažljivo rukujte njima, nemojte rastavljati ili otvarati bateriju i izbjegavajte bilo kakav oblik električnog/mehaničkog zlostavljanja. Čuvajte ih dalje od izravne sunčeve svjetlosti.

- Koristite samo punjač baterija i napajanje koje je isporučio proizvođač. Korištenje neodgovarajućeg punjača i napajanja može uzrokovati strujni udar i/ili pregrijavanje.
- NE POKUŠAVAJTE POPRAVITI ILI MODIFICIRATI BATERIJE! Pokušaji popravka mogu dovesti do teških ozljeda zbog eksplozije ili strujnog udara. Ako dođe do curenja, oslobođeni elektroliti su korozivni i otrovni.
- Ovaj uređaj sadrži baterije koje mogu zamijeniti samo kvalificirane osobe.

1.6 Preostali rizici

Kako biste izbjegli ozljede, nosite zaštitne rukavice prilikom zamjene oštrica.

1.7 Namjena

Mammotion roboti dizajnirani su za njegu travnjaka u stambenim prostorima i nisu namijenjeni za komercijalnu upotrebu.

1.8 Raspolaganje

Odložite ovaj proizvod u skladu s lokalnim propisima o električnom otpadu (WEEE). Ne bacajte ga s običnim kućnim otpadom. Umjesto toga, odnesite ga u ovlašteni centar za recikliranje ili sabirno mjesto kako biste osigurali sigurno rukovanje i ekološki odgovorno odlaganje električnih komponenti.

2 Uvod

2.1 O Mammotion YUKA

Robotska kosilica bez žice YUKA serije, poznata kao YUKA, može se pohvaliti dvostrukim reznim diskovima za učinkovitu košnju. Koristi plutajuće rezne diskove kako bi osigurao precizne rezove na različitim terenima i ima odbojnik u obliku slova U za poboljšanu upravlјivost i zaštitu.

Opremljena kompletom za čišćenje travnjaka, YUKA se ističe u istodobnoj košnji i metenju, održavajući netaknuti travnjak bez napora. Njegovo napredno pozicioniranje pokreće najsuvremeniji UltraSense AI Vision i RTK fuzijski sustav mapiranja, omogućujući preciznu navigaciju i mapiranje bez potrebe za žicama.

Idealna za vlasnike kuća koji traže učinkovito održavanje travnjaka bez perimetra, YUKA postavlja novo mjerilo u tehnologiji automatizirane košnje.

2.1.1 O kameri

YUKA je opremljena vizualnim modulom koji omogućuje pozicioniranje vida, otkrivanje prepreka vidu i FPV način rada.

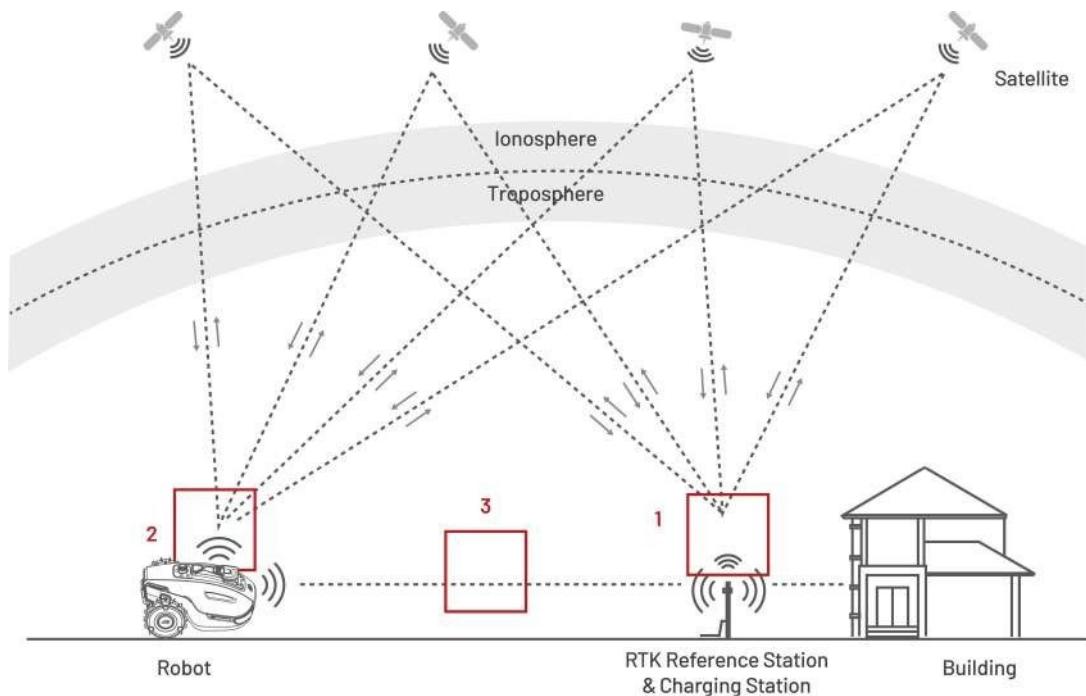
- Pozicioniranje vida pomaže jamčiti točnost pozicioniranja kada RTK pozicioniranje ne uspije zbog loših satelitskih signala.
- Detekcija prepreka iz vida identificira prepreke sprijeda.
- FPV način rada može se koristiti za nadzor kao sigurnosna kamera.

2.1.2 O pozicioniranju

YUKA je ugrađena u RTK (real-time kinematic) navigacijski sustav, integrirani navigacijski sustav s više senzora i vizualni sustav pozicioniranja, koji pružaju točnije podatke o pozicioniranju.

RTK pozicioniranje

RTK je diferencijalna GNSS tehnologija pozicioniranja koja uvelike povećava točnost pozicioniranja na približno 5 cm (2 inča). YUKA pristupa četirima globalnim navigacijskim sustavima (GPS, GLONASS, BeiDou i Galileo) i uključuje dodatne senzore, pružajući tako gotovo 100 puta bolju točnost od konvencionalnih GPS sustava.



1. Za obavljanje svog posla referentna stanica RTK prima satelitske signale, što zahtijeva okruženje bez prepreka i pogled na otvoreno nebo.
2. YUKA djeluje slično, zahtijevajući pogled na otvoreno nebo za primanje satelitskih signala.
3. Moguć je prijenos podataka s referentne stanice RTK na YUKA. To ne znači da mora stalno postojati nesmetan pogled od svake točke na Vašem travnjaku do RTK referentne stanice. Sve dok put prijenosa nije potpuno blokiran, podaci se mogu prenositi putem radija.

Pozicioniranje vida

YUKA prvenstveno koristi RTK pozicioniranje kako bi se locirala. Međutim, u situacijama kada su satelitski signali ometani preprekama kao što su strehe ili drveće tijekom mapiranja i košnje, YUKA i dalje može učinkovito raditi koristeći pozicioniranje vida.

2.1.3 O otkrivanju prepreka

YUKA identificira prepreke putem modula vida i odbojnika u obliku slova U. Sustav vida može prepoznati prepreke i reagirati u skladu s tim.

2.1.4 O umjetničkom tiskanju travnjaka

Korištenjem AI algoritama za prilagođavanje putanje rezanja, visine rezanja i kuta, YUKA može stvoriti posebne uzorke putem aplikacije Mammotion. Pogledajte *Stvaranje uzorka* za više informacija.

2.1.5 O kompletu za samopražnjenje travnjaka (prodaje se zasebno)

Opremljena kompletom za samopražnjenje travnjaka, YUKA učinkovito skuplja pokošenu travu, lišće i krhotine tijekom košnje, autonomno ih odlažući na određeno mjesto.

2.1.6 O povezivosti

YUKA podržava tri metode povezivanja, a to su Bluetooth, Wi-Fi i 4G mobilni podaci. Bluetooth se koristi za povezivanje YUKA s Vašim telefonom, dok se Wi-Fi i 4G mobilni podaci koriste za pristup internetu.

2.1.7 O upravljanju glasom



BILJEŠKA

Robot sada podržava glasovne naredbe na engleskom, njemačkom i francuskom jeziku.

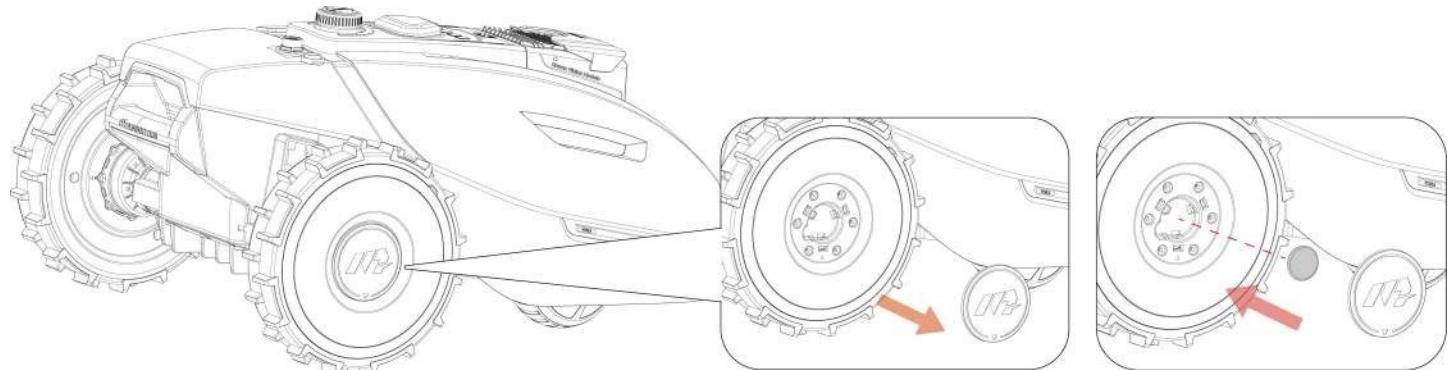
YUKA je kompatibilna s Alexa i Google Home glasovnim upravljanjem. Nakon povezivanja, možete jednostavno započeti ili prestati raditi ili puniti pomoću jednostavnih glasovnih naredbi. Pogledajte *Povezivanje Vašeg Alexa računa* ili *Pisanjevašeg Google Home računa* za više informacija.

2.1.8 O automatskom punjenju

YUKA podržava automatsko vraćanje na punjenje kada je baterija niža od 15%.

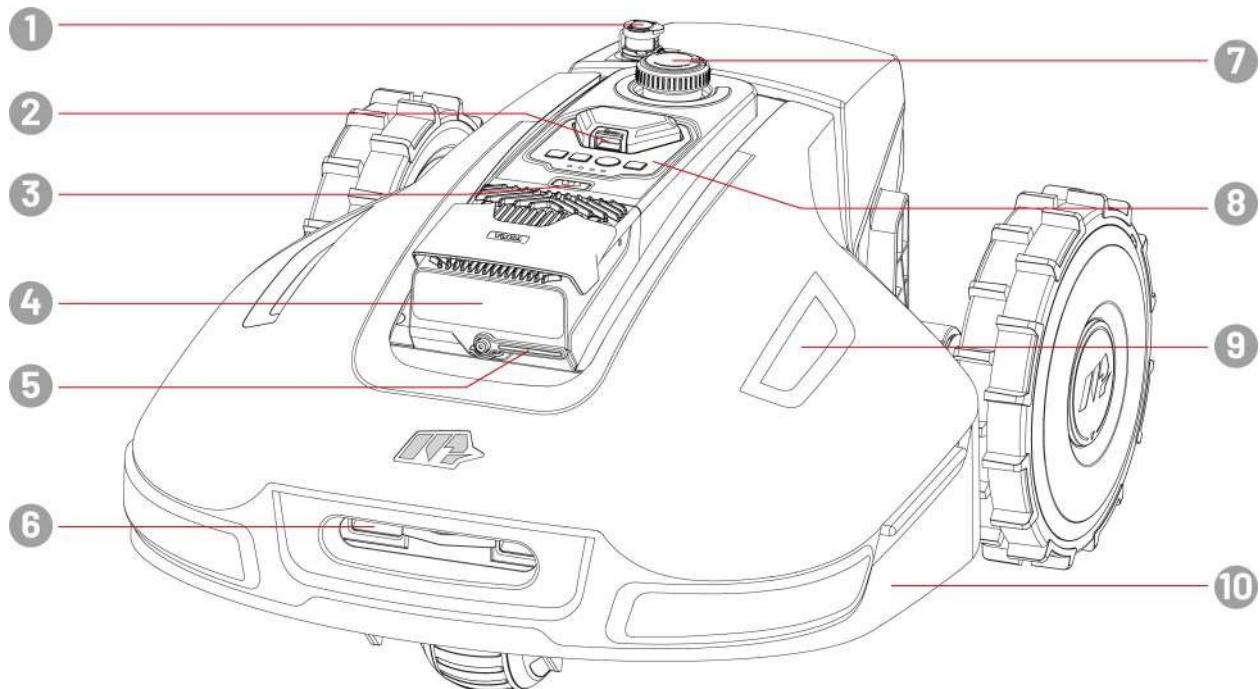
2.1.9 O sustavu protiv krađe

- Trenutno ćete putem aplikacije Mammotion primiti push obavijest ako Vaš robot premaši definirano područje. Pogledajte **Nadi moj uređaj** za više informacija.
- Korisnici mogu pratiti YUKA-inu lokaciju pomoću GPS-a i 4G pozicioniranja putem aplikacije Mammotion, sve dok je na mreži. Pogledajte **Nadi moj uređaj** za više informacija.
- Osim toga, YUKA-ini stražnji kotači omogućuju pričvršćivanje AirTaga za praćenje njegove lokacije.



2.2 Pregled proizvoda

2.2.1 YUKA



1. Priključak za komplet za metenje

2. Sigurnosni ključ

3. Senzor za kišu

4. Modul vida

5. Brisač modula vida

6. Podloga za punjenje

okrenite za podešavanje
visine rezanja

8. Kontrolni centar

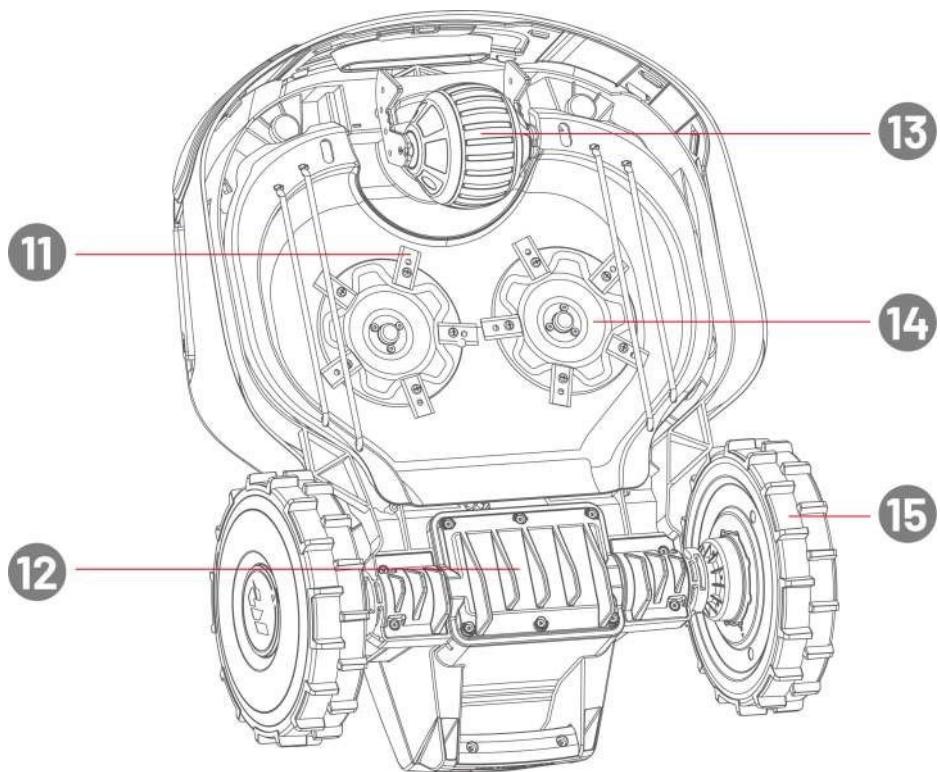
9. Bočna LED dioda

10. Branik u obliku slova U

Kontrolni centar



Gumb/ikona	Opis	Opis
	Tipka Home	<ul style="list-style-type: none"> Pritisnite , a zatim pritisnite za povratak na stanicu za punjenje.
	Gumb za travu	<ul style="list-style-type: none"> Pritisnite , a zatim pritisnite za nastavak rada/otključavanje robot.
	Gumb Start	Dugo pritisnite tipku za uključivanje/isključivanje robota.
	Gumb za zaustavljanje u nuždi	Ako se pojave bilo kakvi neočekivani problemi, pritisnite gumb da biste odmah zaustavili robota.
	Indikator pozicioniranja	Označava status pozicioniranja. <i>Pogledajte kodove LED</i> indikatora za Više informacija.
	Indikator kompleta za metenje	Označava status veze kompleta za metenje.
○ ○ ○ ○	Indikator baterije	Označava bateriju robota.



11. Oštrica za rezanje

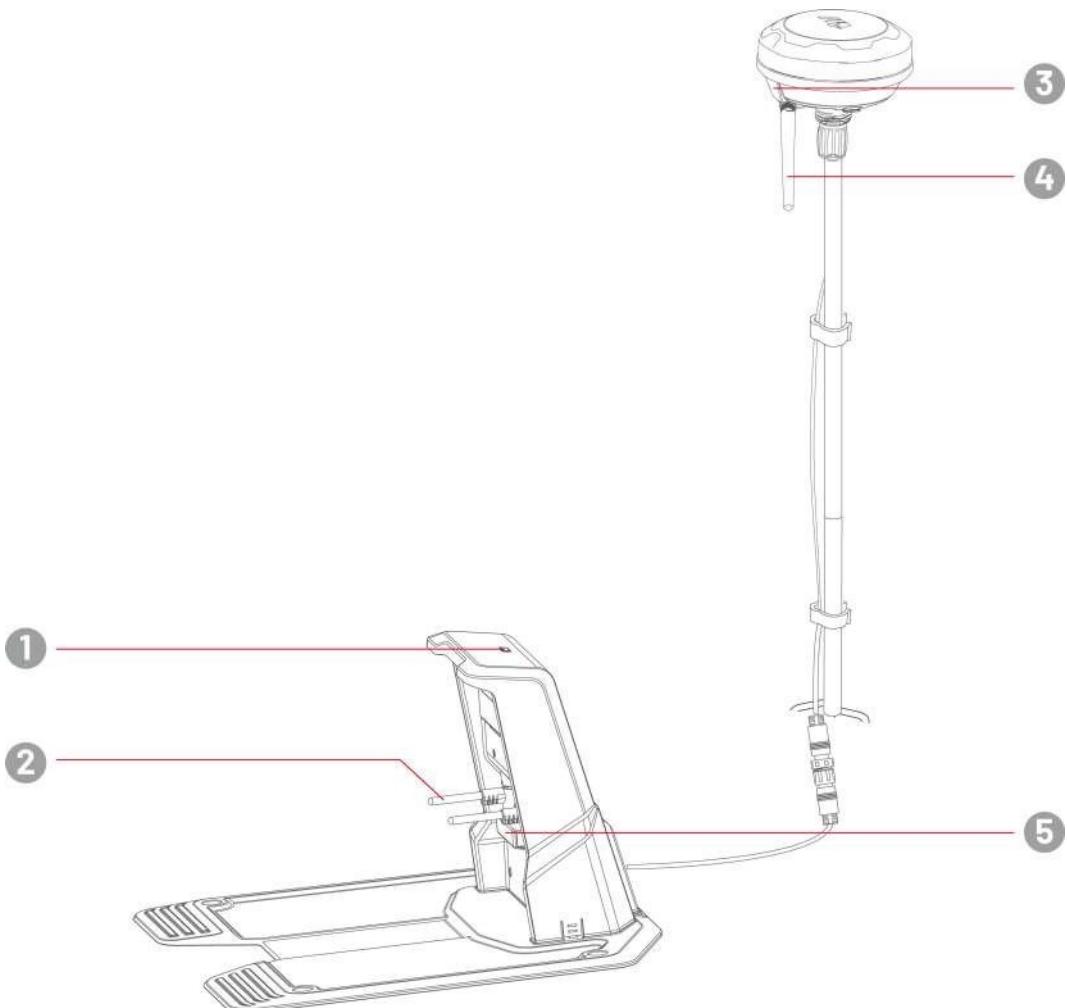
13. Omni kotač

15. Stražnji kotač

12. Pretinac za baterije

14. Rezni disk

2.2.2 Stanica za punjenje i RTK referentna stanica



- | | |
|--|---------------------------|
| 1. LED indikator stanice za punjenje | 2. Pin za punjenje |
| 3. LED indikator RTK referentne stanice | 4. Radio antena |
| 5. Infracrveni Odašiljač | |

2.2.3 Kodovi LED indikatora

YUKA

Indikator	Boja	Opis
Bočna LED dioda	Konstantno zeleno	Robot radi ispravno.
	Zeleno disanje	<ul style="list-style-type: none"> OTA nadogradnja u tijeku Robot se puni
	Bljesak plavo	<ul style="list-style-type: none"> Aktiviran gumb za zaustavljanje u nuždi Slaba baterija Robot je zapeo Robot je podignut/nagnut/prevrnut
	Konstantna crvena	<ul style="list-style-type: none"> Neispravnost robotskog sustava Nadogradnja robotskog sustava nije uspjela
Indikator pozicioniranja	Isključeno	<ul style="list-style-type: none"> Robot je isključen Robot spava Bočna LED dioda je isključena u aplikaciji Robot ne radi u načinu ručnog upravljanja
	Konstantno zeleno	Pozicioniranje dobro funkcionira.
	Bljesak crveno	Neispravnost sustava pozicioniranja.
	Bljesak plavo	Sustav pozicioniranja se inicijalizira.
	Stalna plava	Robot se uspješno uključuje.

Stanica za punjenje

Boja	Opis
Bljesak zeleno	Robot se puni.
Konstantno zeleno	Robot je na stanici za punjenje.
Konstantna crvena	Neispravnost stanice za punjenje.

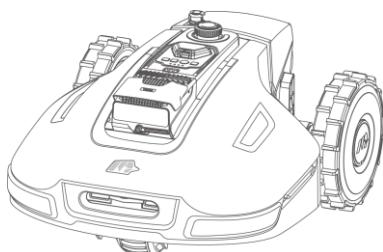
RTK referentna stanica

Boja	Opis
Bljesak plavo	Referentna stanica se nadograđuje.
Bljesak zeleno	Referentna stanica se inicijalizira.
Konstantno zeleno	Način pozicioniranja postavljen je na RTK preko Datalinka i dobro funkcioniра.
Stalna plava	Način pozicioniranja postavljen je na RTK putem interneta i dobro funkcioniра.
Isključeno	<ul style="list-style-type: none">● Lokalno vrijeme je između 18:00 i 8:00.● Nema napajanja.
Konstantna crvena	Neispravnost RTK referentne stanice

2.3 U kutiji

Osigurajte da se dijelovi mogu naći u paketu prema Vašoj narudžbi. Ako neki dijelovi nedostaju ili su oštećeni, obratite se lokalnom prodavaču ili našoj postprodajnoj podršci. Mammotion preporučuje da kutiju za pakiranje i umetke od pjene sačuvate za buduću upotrebu.

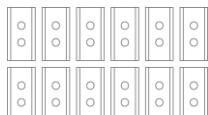
2.3.1 YUKA komplet za instalaciju



YUKA x1

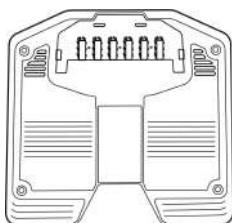


Sigurnosni ključ x1 (za rezervnu upotrebu)



Oštrica x12 (za rezervnu upotrebu) Vijak x12 (za rezervnu upotrebu) Perilica x12 (za rezervnu upotrebu)

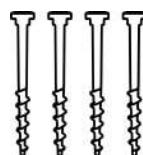
2.3.2 Komplet za ugradnju stanice za punjenje



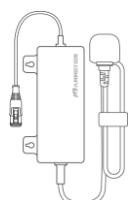
Osnovna ploča za punjenje x1



Toranj za punjenje x1



Kolac x4



Napajanje stanice za punjenje x1

Vijak x4 (1 kom za rezervnu upotrebu)

2.3.3 RTK instalacijski komplet



RTK referentna stanica x1



Radio antena x1



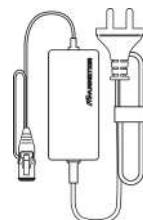
Prizemni kolac Trident x1



Montažni stup x2



Proširenje referentne stanice RTK
Kabel (5M) x1

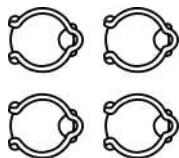


Napajanje RTK referentne
stanice x1

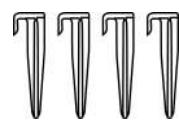
2.3.4 Komplet alata



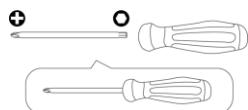
Imbus ključ 8 mm x1



Kabelska kravata x4



Kabel za kabel x4



Odvijač (Phillips bit + 2,5 mm
šesterokutno bit)
x1



Imbus ključ 1,5 mm x1

2.3.5 Ostali dodaci (opcionalno)

Sljedeći pribor prodaje se zasebno. **RTK**

referentna stanica Komplet za zidni nosač

Korištenjem kompleta za montažu na zid, RTK referentna stаница може се сигурно instalirati на зид, poboljšavajući njezin

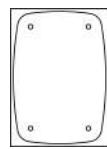
prijem satelitskog signala.



RTK zidni nosač x1

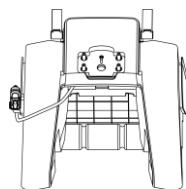


M8x50 ekspanzijski vijak x4



Predložak za bušenje x1

Komplet za samopražnjenje metača travnjaka



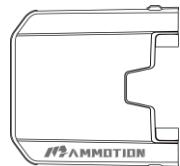
Modul četke za metenje x1



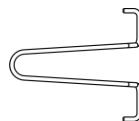
Modul ručke x1



Vijak x6 (2 kom za rezervnu upotrebu)



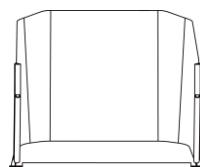
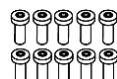
Poklopac spremnika x1



Ručka spremnika x1

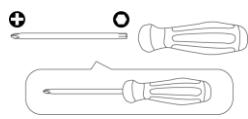


Ploča za držanje x2



Vijak x8 (2kom za rezervnu upotrebu)

Lijevak za punjenje x1 Potporni šipka u obliku slova U x1



Odvijač (Phillips bit + 2,5 mm šesterokutno bit) x1

Baterija x1

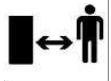


Protuuteg Dio x1

2.4 Simboli na proizvodu

Ovi simboli se mogu naći na proizvodu. Pažljivo ih proučite.

Simbol	Opis
	Upozorenje.
	Prije rada s proizvodom pročitajte upute za uporabu.
 TS-A081-2703002	Koristite odvojivu jedinicu za napajanje TS-A081-2703002.
 TS-A012-1201002	Koristite odvojivu jedinicu za napajanje TS-A012-1201002.
	Ovaj proizvod je u skladu s važećim EU direktivama.
Made in China	Ovaj proizvod je proizведен u Kini.
	Nije dopušteno odlagati ovaj proizvod kao uobičajeni kućni otpad. Osigurajte da se proizvod reciklira u skladu s lokalnim zakonskim zahtjevima.
	Ovaj se predmet može reciklirati.
	Držite pakiranje ovog proizvoda suhim.
	Pakiranje ovog proizvoda ne smije biti pokriveno.
	Zabranite okretanje.
	Ovaj proizvod je krhak.
	Pakiranje ovog proizvoda/proizvoda ne smije se gaziti.

Simbol	Opis
	Uređaj klase III.
	Držite ruke ili noge podalje od pomicnih oštrica.
	Nemojte se voziti na stroju.
	Držite se na sigurnoj udaljenosti od stroja tijekom rada.
 Do not touch rotating blade.	UPOZORENJE - Ne dodirujte rotirajuću oštricu.
	UPOZORENJE - Pročitajte upute za uporabu prije rada s proizvodom.
 	UPOZORENJE - Opasnost od izbočina predmeta na tijelo. Držite odgovarajuću sigurnu udaljenost od stroja dok radi.
 	UPOZORENJE - Uklonite uređaj za onemogućavanje prije rada na stroju ili podizanja stroja.
 	UPOZORENJE - Nemojte voziti na stroju. Nikada ne stavljamte ruke ili noge blizu ili ispod stroja.

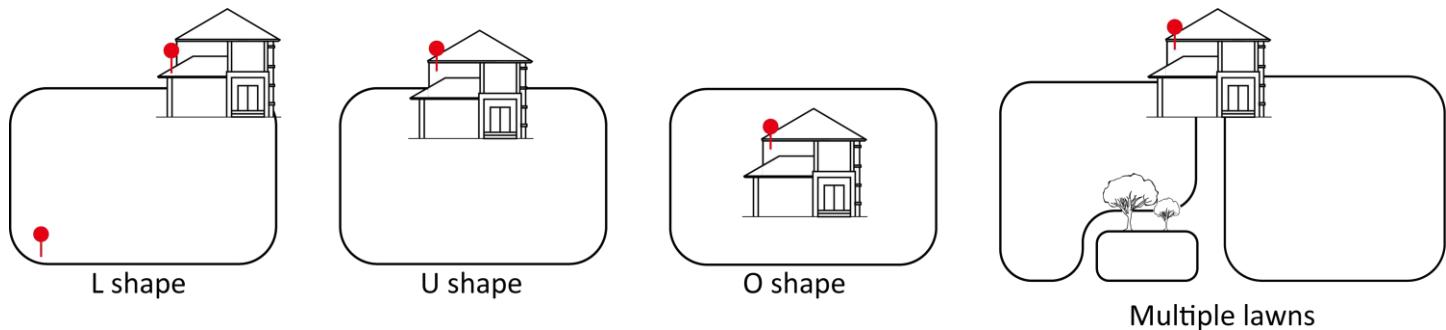
3 Instalacija

3.1 Priprema

- Pročitajte i razumite sigurnosne upute prije instalacije.
- Koristite originalne dijelove i materijale za ugradnju.
- Skicirajte svoj travnjak i označite prepreke. To će olakšati ispitivanje gdje postaviti stanicu za punjenje i referentnu stanicu RTK te postaviti virtualne granice.

3.2 Odabir lokacije za RTK referentnu stanicu

Da bi se optimizirale performanse RTK sustava, RTK referentna stanica mora biti na otvorenom prostoru za primanje satelitskih signala. RTK referentnu stanicu možete instalirati na ravno, otvoreno tlo ili na nesmetan zid ili krov. Općenito, ako je Vaš travnjak u obliku slova L, referentnu stanicu RTK možete postaviti na zid ili krov ili na tlo; ako je Vaš travnjak u obliku slova O ili U, ili ako imate više travnjaka, preporučujemo da RTK referentnu stanicu postavite na zid ili krov.

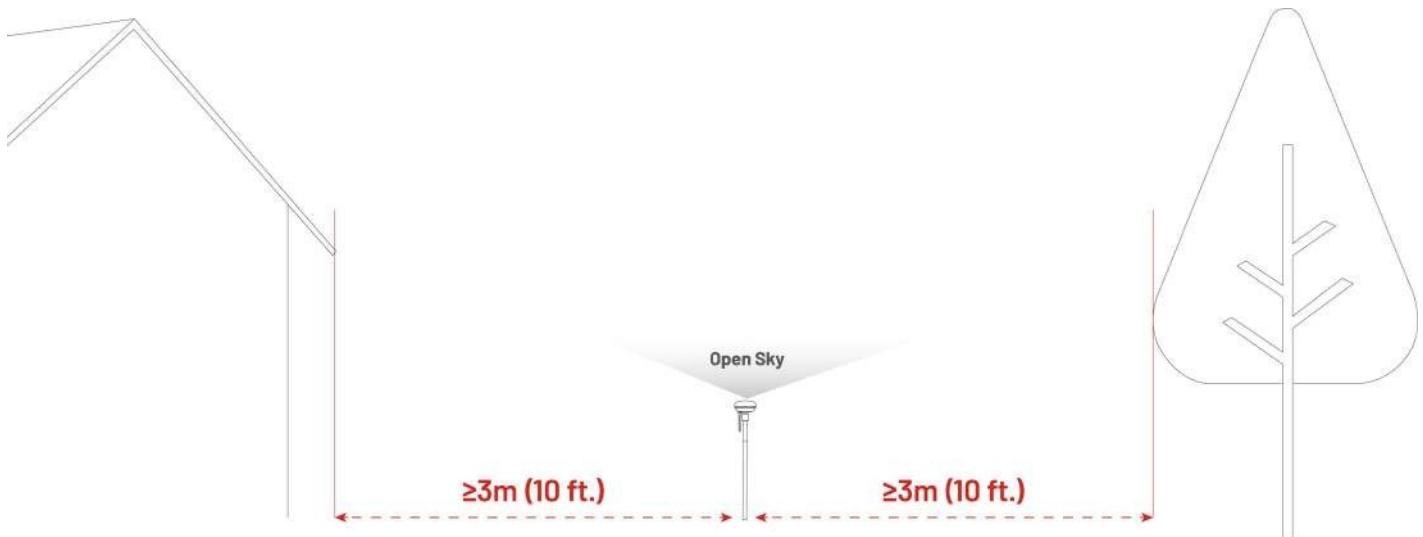


Zahtjevi za lokaciju su sljedeći:

- RTK referentna stanica treba biti orijentirana okomito, kao što je prikazano u nastavku:



- Postavite RTK referentnu stanicu na ravno, otvoreno tlo ili na nesmetan zid ili krov. Pazite da nema krovova ili drveća koji bi mogli ometati satelitske signale.
- Održavajte razmak od najmanje 3 metra (10 stopa) između referentne stanice RTK i bilo kojeg zida ili stabla.

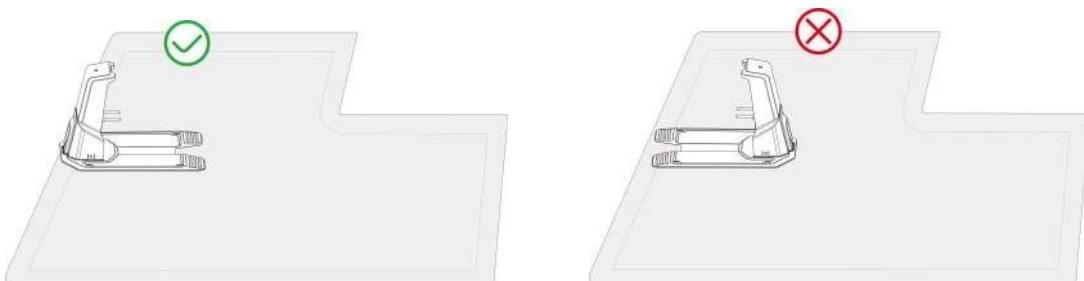


3.3 Odabir lokacije za stanicu za punjenje

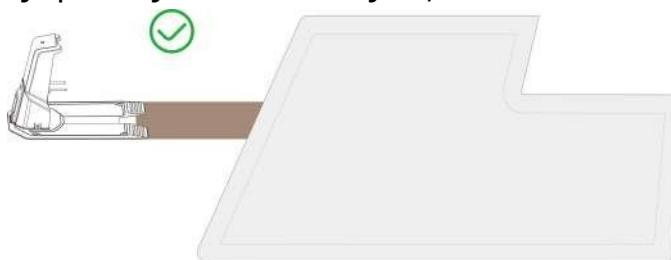
- Postavite stanicu za punjenje na ravno tlo.
- Područje punjenja (1x1 m/3x3 stope ispred stanice za punjenje) ne smije imati značajnih neravnina. Nagib mora biti manji od 5°.
- NEMOJTE postavljati stanicu za punjenje na uglu zgrade u obliku slova L ili na usku stazu između dvije građevine.
- Između stanice za punjenje i priključne točke ne smiju biti prepreke ili drugi predmeti.
- Osnovna ploča stanice za punjenje mora ostati ravna i ne smije se savijati ili naginjati.



- Postavite stanicu za punjenje prema travnjaku.



- Ako je stаница за пунњење постављена изван травњака, створите канал за повезивање са травњаком.



BILJEŠKA



Ako je stаница за пунњење постављена на бетонску површину, пријавите је експанзијским вијцима.

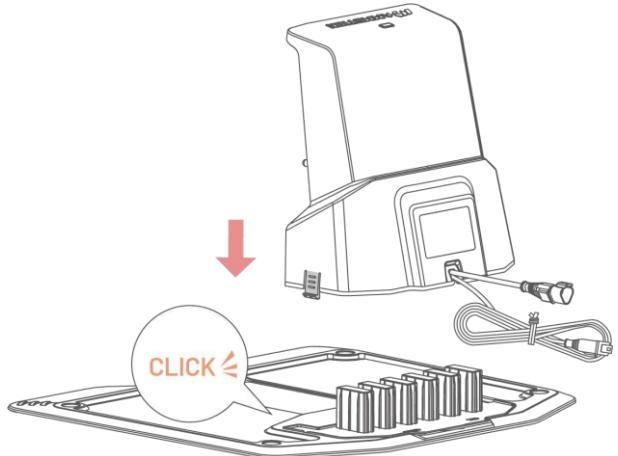
3.4 Instalacija

Prije ugradnje uklonite pjenu za pakiranje s dna YUKA kao što je prikazano na naljepnici.

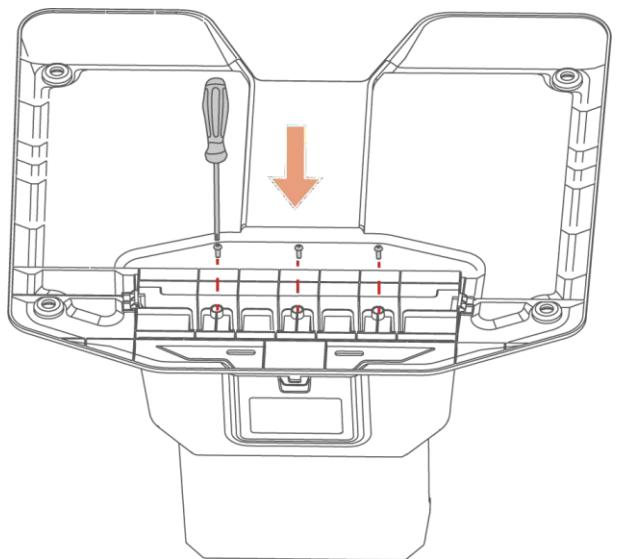


3.4.1 Instalirajte stanicu za punjenje

1. Umetnите toranj za punjenje u osnovnu ploču za punjenje dok ne čujete zvuk KLIK.



2. Ugradite i zategnite tri vijka s dna osnovne ploče za punjenje pomoću odvijača sa šesterokutnim svrdlom od 2.5 mm (0.1 in).

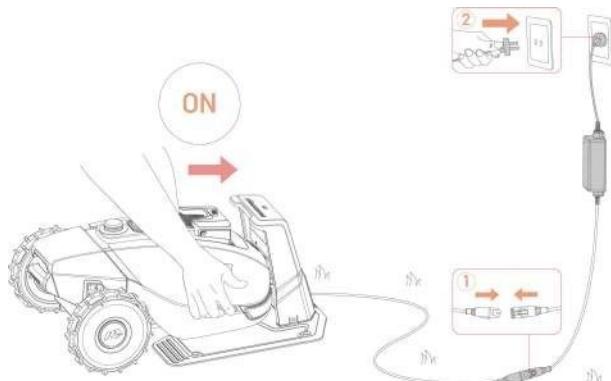
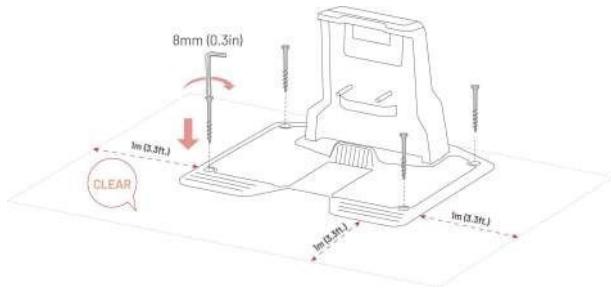


3. Odaberite otvoreno mjesto za ugradnju stanice za punjenje, pazeći da njezin prednji dio bude čist od prepreka.
4. Učvrstite stanicu za punjenje na mjestu pomoću četiri kolca i imbus ključa od 8 mm (0.3 in).
5. Spojite kabel stanice za punjenje (duži) s napajanjem.
6. Uključite napajanje stanice za punjenje u zidnu utičnicu.
7. Postavite robota na stanicu za punjenje za početak Punjenje.



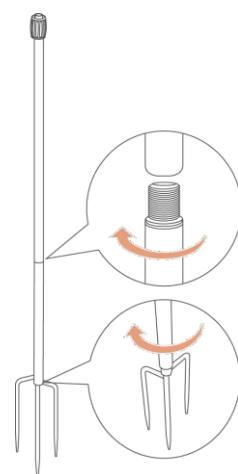
BILJEŠKA

Napunite robota za početnu upotrebu kako biste ga aktivirali.

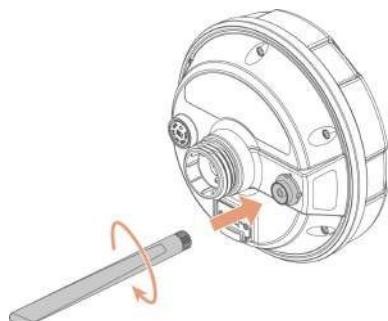


3.4.2 Instalirajte RTK referentnu stanicu (podna montaža)

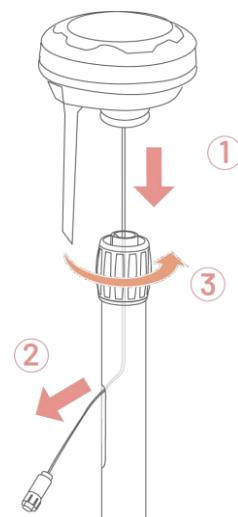
1. Sastavite dva montažna stupa i trozubac za uzemljenje.



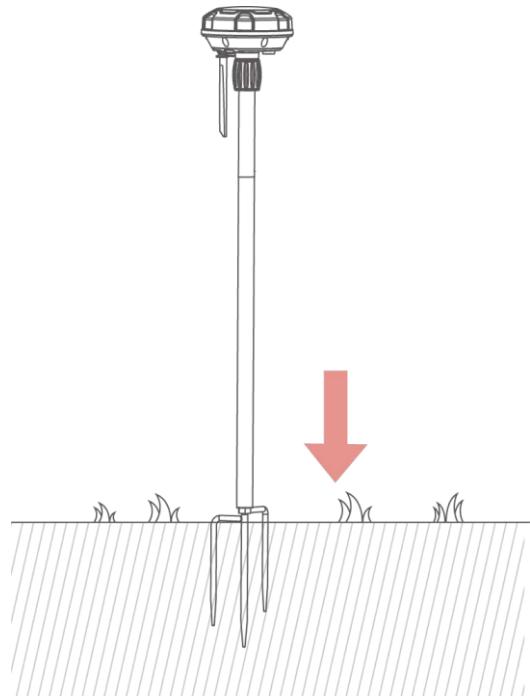
2. Pričvrstite radio antenu na RTK referentnu stanicu.



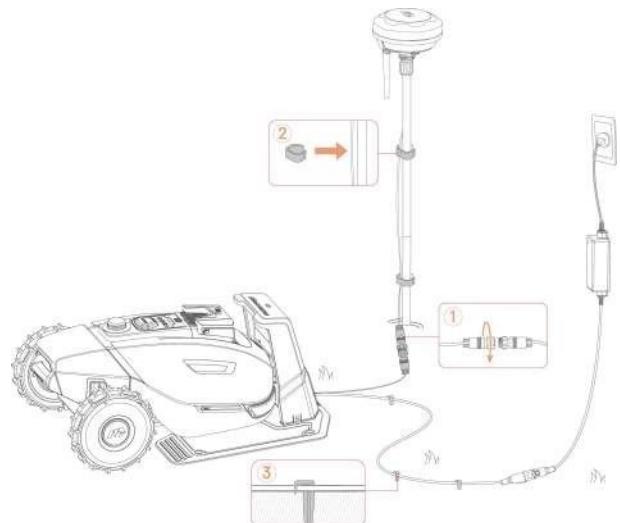
3. Usmjerite kabel RTK referentne stanice u montažni stup kao što je prikazano.
4. Montirajte RTK referentnu stanicu na montažni stup.



5. Gurnite montažni stup u zemlju blizu stanice za punjenje.



6. Spojite kabel RTK referentne stanice s kabelom stanice za punjenje (kraći).
7. Upotrijebite vezicu za kabel i klin za kabel kako biste uredno pričvrstili kabele na mjestu.



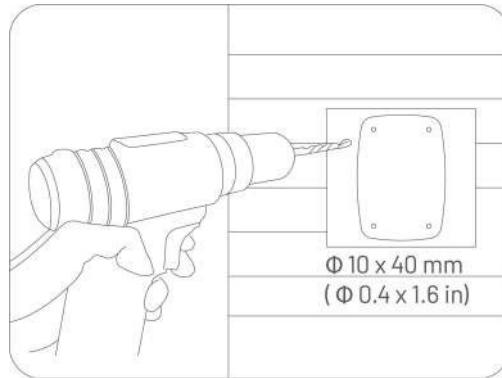
3.4.3 Instalirajte RTK referentnu stanicu (zidni nosač)

BILJEŠKA

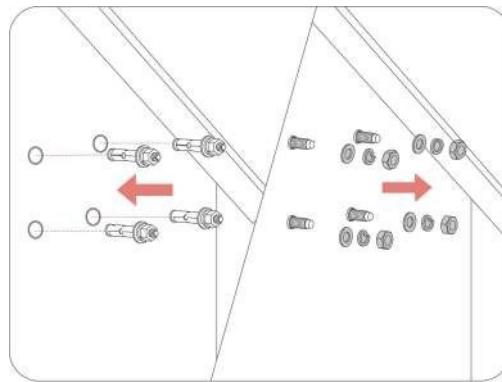
- RTK komplet za zidni nosač prodaje se zasebno.
- Preskočite odjeljak 3.4.2 ako RTK referentnu stanicu instalirate na zid.

1. Odaberite prikladno područje ugradnje na visokom mjestu Vaše kuće.

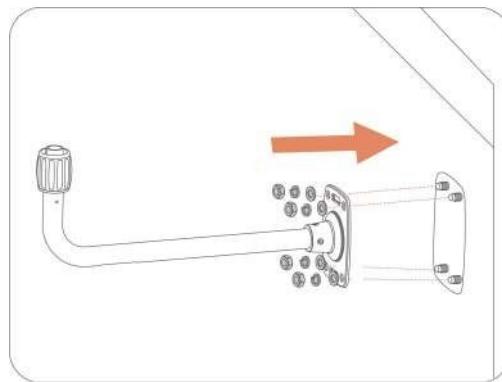
2. Zalijepite predložak za bušenje na zid i izbušite četiri rupe (10 x 40 mm / 0.4 x 1.6 in) u odgovarajućem položaju.



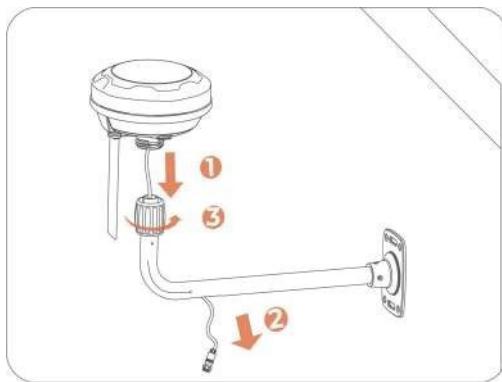
3. Utrljajte četiri ekspanzijska vijka u izbušene rupe, a zatim odvrnite matice i podloške nakon što su navojne šipke pričvršćene.



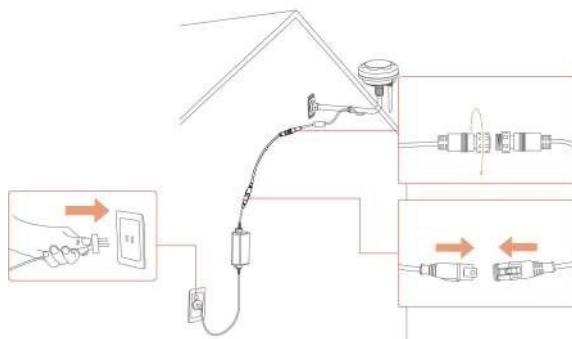
4. Pričvrstite RTK komplet za zidni nosač na zid pomoću podloški i matica i čvrsto zategnjite matice.



5. Usmjerite kabel RTK referentne stanice u komplet za montažu na zid.
6. Pričvrstite RTK referentnu stanicu na komplet za montažu na zid.



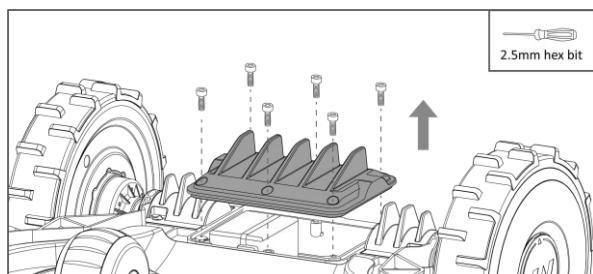
7. Spojite utikač RTK referentne stanice na produžni kabel RTK referentne stanice (5 m/16.5 stopa).
8. Spojite kabel RTK referentne stanice (5 m/16.5 stopa) na napajanje RTK referentne stanice.
9. Uključite napajanje u zidnu utičnicu.



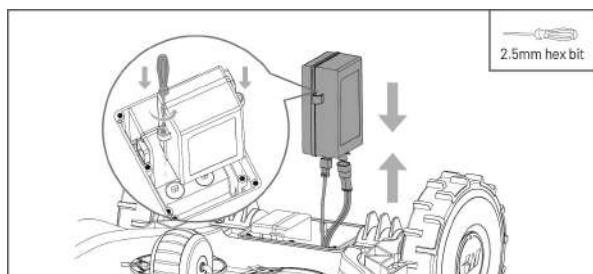
3.4.4 Ugradite komplet za samopražnjenje travnjaka (opcionalno)

Slijedite upute u nastavku kako biste instalirali komplet za samopražnjenje travnjaka, ako postoji.

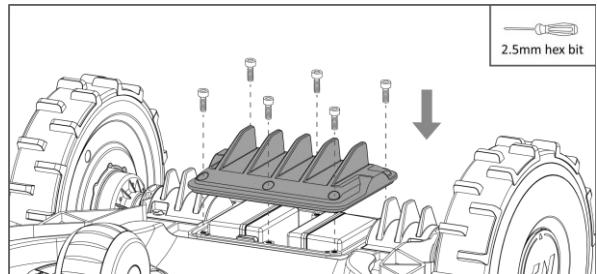
1. Upotrijebite odvijač sa šesterokutnim svrdлом od 2.5 mm (0.1 in) kako biste otpustili 6 vijaka kako biste odvojili poklopac baterije na dnu YUKA-e.



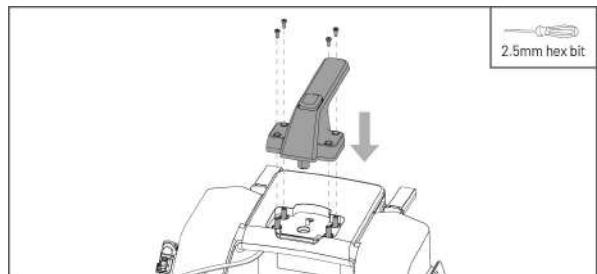
2. Spojite žice baterije i pomoću dva vijka pričvrstite bateriju. Pritegnite vijke pomoću odvijača sa šesterokutnim svrdлом od 2.5 mm (0.1 in).



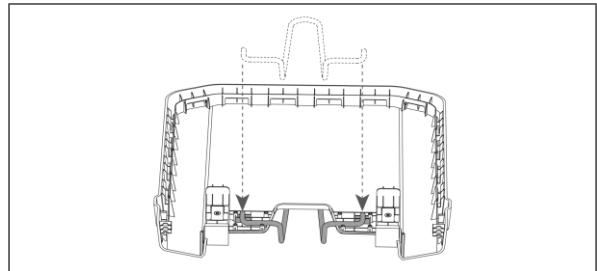
3. Ponovno postavite poklopac baterije.



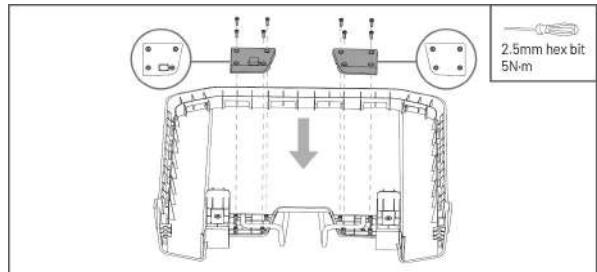
4. Ugradite modul ručke na vrh modula četke za metenje i pritegnite 4 vijka pomoću odvijača sa šesterokutnim svrdлом od 2.5 mm (0.1 in).



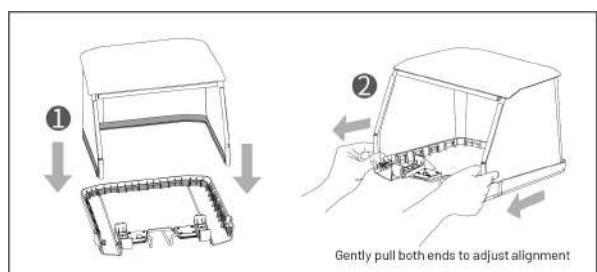
5. Montirajte ručku spremnika kako je prikazano na priloženoj slici.



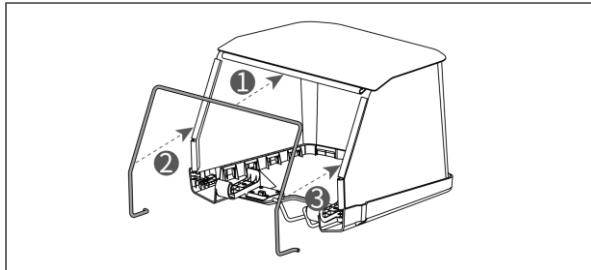
6. Pričvrstite dvije ploče za držanje kako biste učvrstili ručku spremnika na mjestu. Pritegnite 8 vijaka pomoću odvijača šesterokutnim svrdлом od 2.5 mm (0.1 in). Imajte na umu da okretni moment ne smije biti veći od 5 N·m.



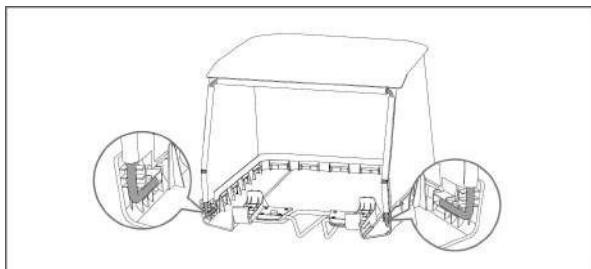
7. Čvrsto ugradite lijevak u poklopac spremnika i lagano povucite oba kraja kako biste prilagodili poravnanje.



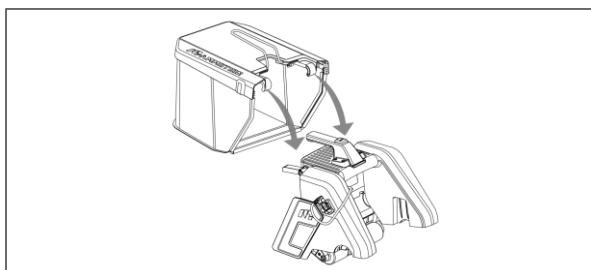
8. Umetnите potporu šipku u obliku slova U u lijevak.



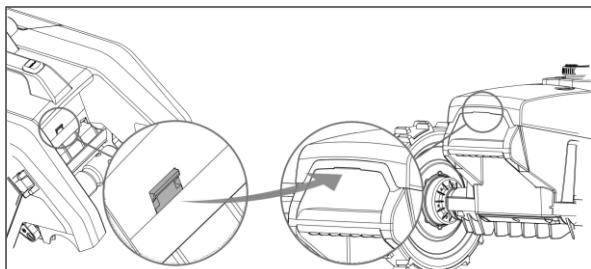
9. Sigurno umetnite oba kraja potporne šipke u obliku slova U u predviđene položaje.



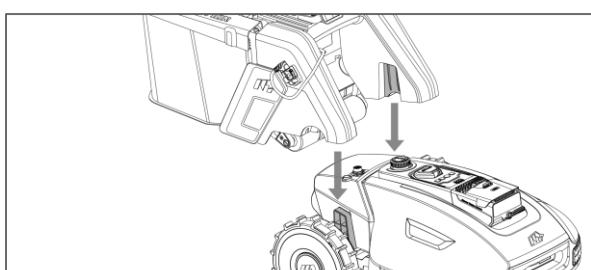
10. Sastavite modul četke za metenje s modulom spremnika.



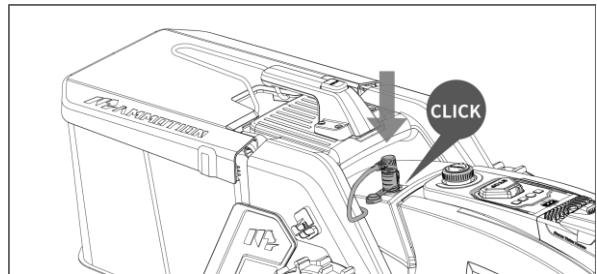
11. Umetnute izbočinu na čistaču travnjaka u utor na stražnjoj strani YUKA-e.



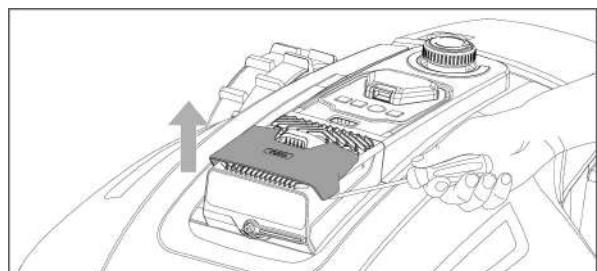
12. Montirajte stroj za metenje na YUKA.



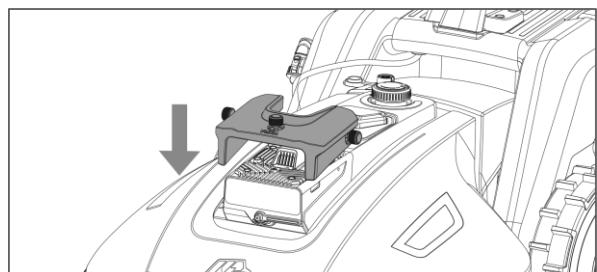
13. Spojite utikač za metenje na YUKA.



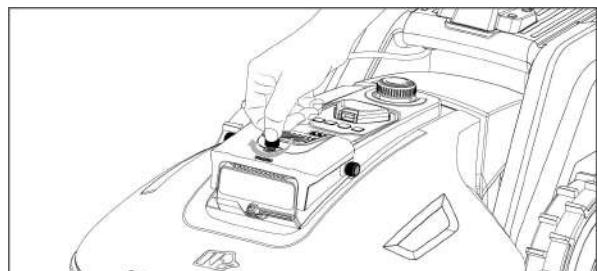
14. Pomoću alata pažljivo odvojite poklopac modula vida.



15. Pričvrstite dio protuutega na modul vida.

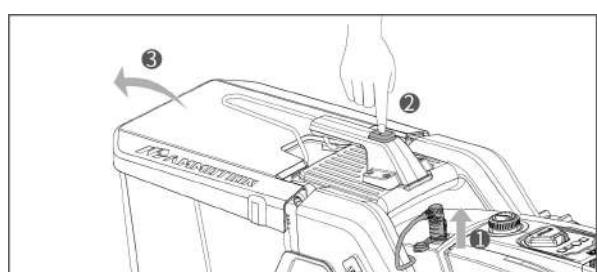


16. Čvrsto pritegnite vijke.



Deinstalirajte komplet za čišćenje travnjaka (za čišćenje)

1. Isključite utikač iz YUKA-e.
2. Pritisnite gumb i podignite ručku kako biste odvojili komplet za čišćenje travnjaka.



4 Rad



BILJEŠKA

Zasloni su samo kao referenca. Pogledajte stvarna korisnička sučelja.

4.1 Priprema

- Prije rada pročitajte i razumite sigurnosne upute.
- Stanica za punjenje i RTK referentna stanica su pravilno instalirane.
- Provjerite je li robot već priključen na stanicu za punjenje.
- Provjerite postoji li stabilna mreža i držite Bluetooth telefona uključenim.

4.2 Preuzmite aplikaciju Mammotion

Robot je dizajniran za rad s aplikacijom Mammotion, prvo preuzmите besplatnu aplikaciju Mammotion.

Možete skenirati QR kod u nastavku da biste ga dobili iz Android ili Apple trgovina aplikacija ili potražite Mammotion u tim trgovinama.



Nakon instaliranja aplikacije, prijavite se i prijavite. Tijekom upotrebe, aplikacija može tražiti Bluetooth, lokaciju i pristup lokalnoj mreži kada je to potrebno. Za optimalnu upotrebu preporuča se dopustiti gore navedeni pristup. Za više informacija pogledajte naš Ugovor o privatnosti. Idite na aplikaciju **Mammotion > Ja > O Mammotion > Ugovor o privatnosti**.

Ako se želite prijaviti s računom treće strane, dodirnite ili na stranici za prijavu za nastavak. Aplikacija Mammotion sada podržava prijavu s Google i Apple računima.

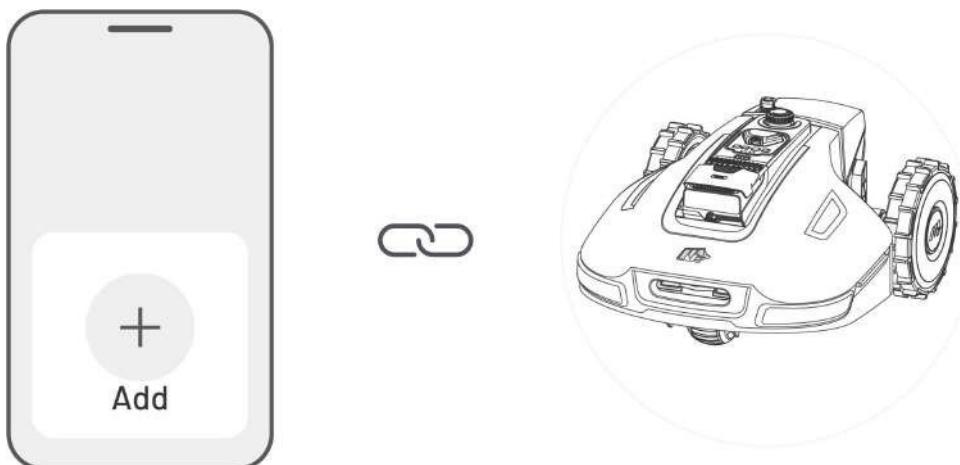
4.3 Dodajte svoj proizvod

BILJEŠKA

- Provjerite je li udaljenost između Vašeg telefona i robota manja od 3 m (10 stopa).
- Možete preskočiti postavljanje Wi-Fi mreže ako koristite 4G mobilne podatke.
Preporučljivo je uspostaviti i vezu s Wi-Fi mrežom za optimalne performanse.

4.3.1 Dodavanje uređaja

1. Dodirnite + da biste dodali svog robota ili RTK referentnu stanicu.
2. Odaberite **Dodaj**.
3. Slijedite smjernice na zaslonu za postavljanje uređaja.
4. Slijedite upute na zaslonu za uspješno povezivanje uređaja i postavljanje mreže.
5. Slijedite upute na zaslonu za aktiviranje ugrađene SIM kartice.



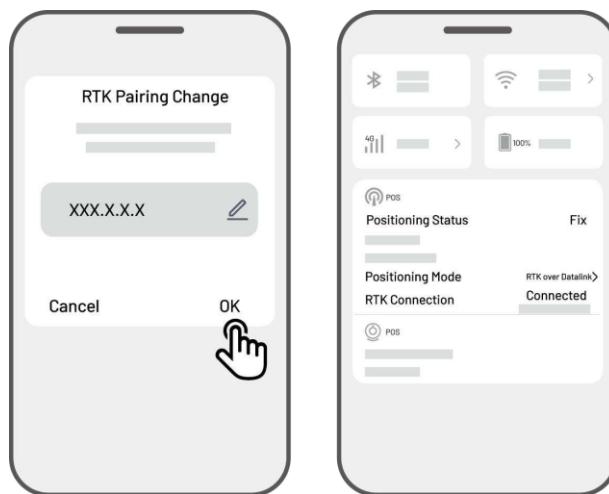
4.3.2 Dodajte novu RTK referentnu stanicu nakon zamjene

Ako je Vaša RTK referentna stanica zamijenjena, slijedite korake u nastavku da biste dodali novu.

- Dodirnite **Postavke > Način pozicioniranja > RTK preko Datalinka**.



- Unesite novi LoRa broj. LoRa broj naveden je na natpisnoj pločici RTK referentne stanice.
Dodirnite **U redu** za nastavak.
- Provjerite odgovara li LoRa broj onom na natpisnoj pločici i RTK veza pokazuje 'Povezano'. Vaše je postavljanje sada uspješno.



BILJEŠKA



Zamjena RTK referentne stanice zahtijevat će da ponovno mapirate svoj travnjak ako je karta stvorena.

4.4 Aktivirajte SIM karticu

Ako niste aktivirali SIM karticu tijekom postupka povezivanja uređaja, to možete učiniti dodirom na statusnu traku na početnoj stranici:

1. Dodirnite traku **Stanja** na početnoj stranici.
2. Dodirnite gumb 4G statusa.
3. Dodirnite **Aktiviraj** i pričekajte da se aktivacija uspješno dovrši.



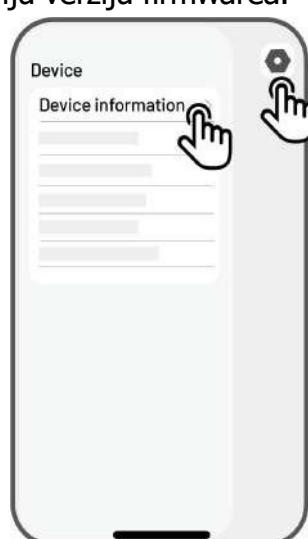
4.5 Ažuriranje firmwarea

Za optimalno iskustvo provjerite jesu li Vaši uređaji ažurirani na najnoviju verziju firmwarea.

➤ Za ažuriranje firmwarea

1. Idite na **Postavke > Informacije o uređaju > verziju robota** da biste ažurirali firmware.
2. Provjerite je li robot spojen na stabilnu mrežu.

Tijekom ažuriranja izbjegavajte izlazak iz aplikacije, izvođenje drugih operacija ili isključivanje robota.



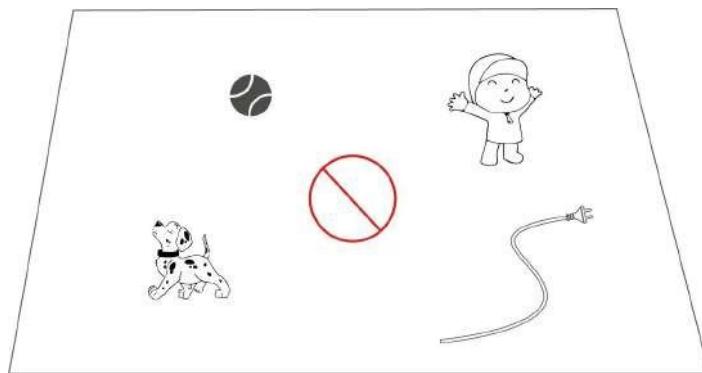
4.6 Izrada karte

4.6.1 Mapiranje područja zadatka

Priprema

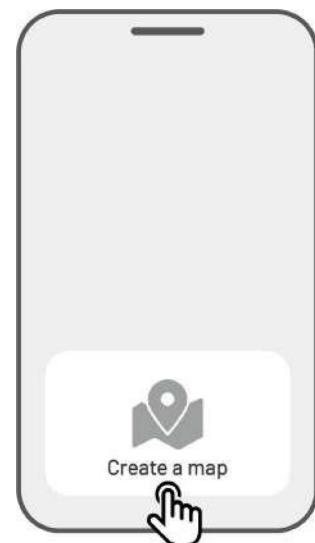
Prije mapiranja važno je biti svjestan ključnih razmatranja.

- Uklonite krhotine, hrpe lišća, igračaka, žica, kamenja i drugih prepreka s travnjaka. Pazite da na travnjaku nema djece ili životinja.



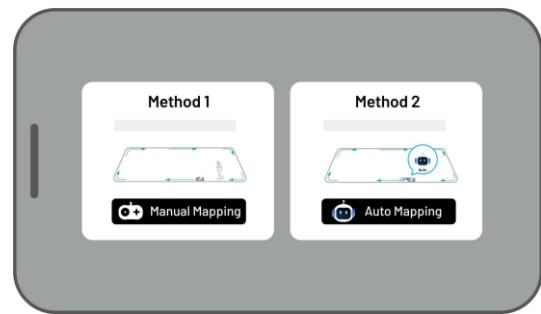
Mapirajte svoj travnjak

1. Provjerite je li robot uključen i je li Bluetooth na telefonu uključen. Vaš će se telefon automatski povezati s robotom putem Bluetooth veze.



2. Dodirnite **Izradi kartu** za početak.

3. Odaberite **Ručno mapiranje** ili **Automatsko mapiranje** za nastavak.

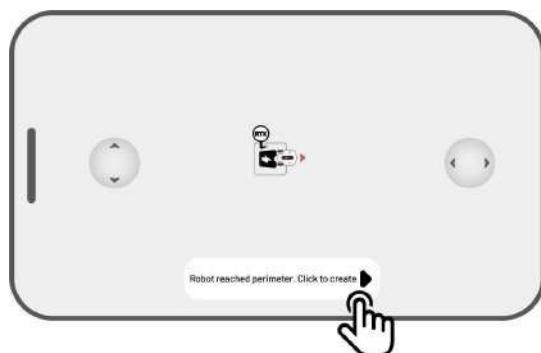


Ručno mapiranje

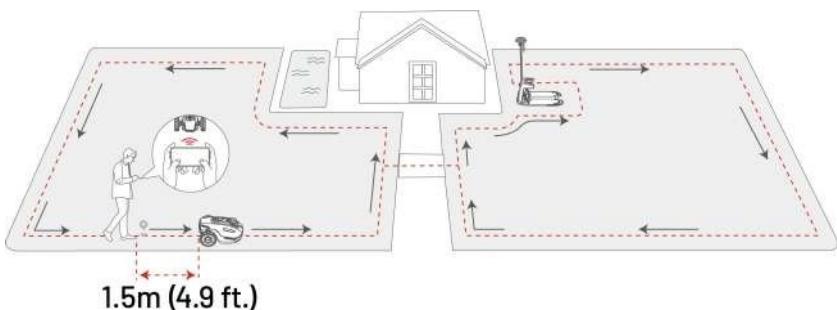
1. Upravljaljajte robotom do odgovarajuće početne točke perimetra i dodirnite

▶ za početak mapiranja.

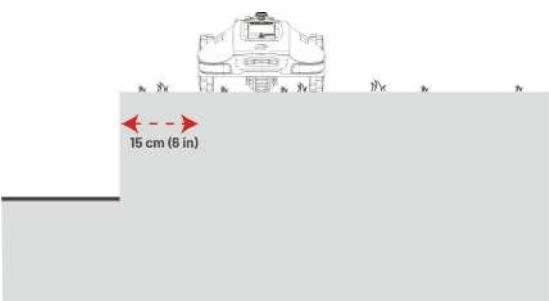
- Pomaknите virtualnu upravljačku palicu prema gore ili dolje do kontrole kretanje robota naprijed ili natrag.
- Pomaknите virtualnu upravljačku palicu lijevo ili desno da biste okrenuli robota lijevo ili desno.



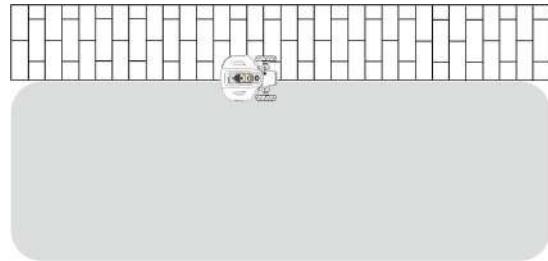
2. Vodite robota duž perimetra. Držite kontroler 1.5 metara (4.9 stopa) od robota kako biste održali stabilnu Bluetooth vezu.



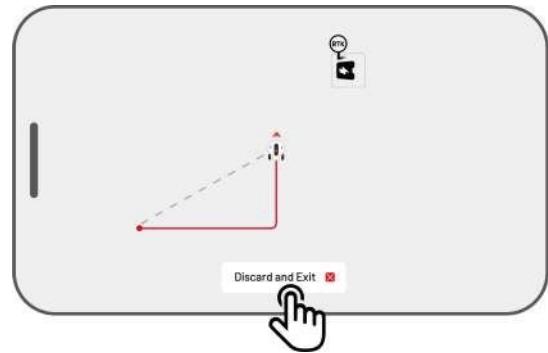
- a) Ako perimetar nađe na prepreku kao što je zid, ograda, jarak ili neravna staza, održavajte udaljenost od najmanje 15 cm (6 inča) od perimetra dok vodite robota.



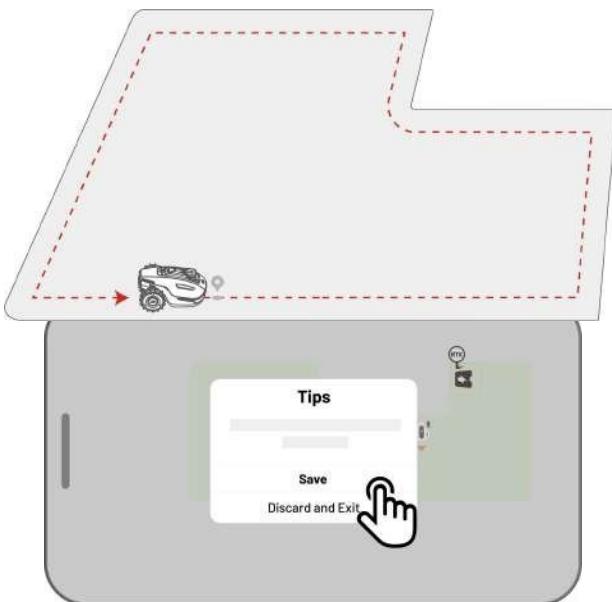
- b) Ako perimetar nailazi na ravan, ravan put, preporuča se voditi robota na stazi za učinkovitije rezanje.



3. Dodirnite **Odbaci** i **Izlaz** da biste izbrisali sve nespremljene podatke i po potrebi ponovno mapirali tijekom postupka mapiranja.



4. Upravljaljajte robotom natrag na početnu točku i dodirnite **Spremi** da biste dovršili mapiranje.

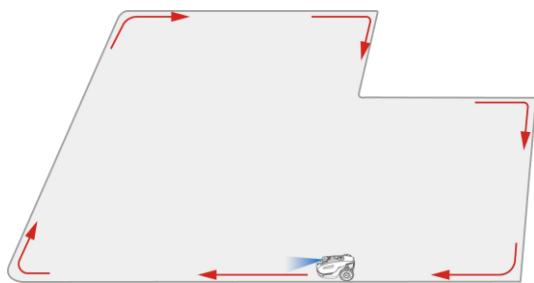


Automatsko mapiranje

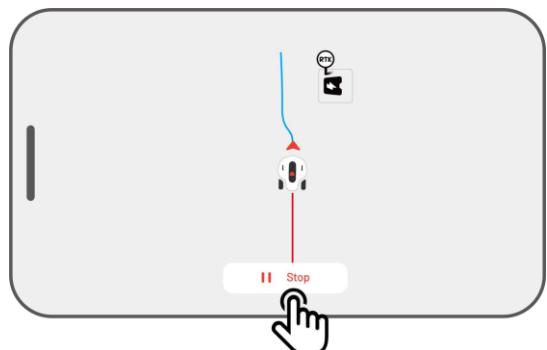
BILJEŠKA

- Uklonite sve prepreke prije pokretanja automatskog mapiranja.
- Neka Vaš telefon bude aktivan i nemojte se prebacivati na druge aplikacije.
- Pratite robota tijekom procesa mapiranja.
- Osigurajte da Bluetooth veza između robota i Vašeg telefona ostane neprekinuta.
- Nemojte koristiti automatsko mapiranje u scenama sa stepenicama, liticama, ribnjacima ili sličnim preprekama.

Značajka automatskog mapiranja koristi vizionu kameru robota za otkrivanje fizičkog perimetra travnjaka. Kada kamera identificira jasan perimetar, aktivira se automatsko mapiranje, omogućujući robotu da autonomno mapira perimetre travnjaka.



Dodirnite **Automatsko mapiranje** za pokretanje ove značajke.



Ako robot ne radi ispravno, dodirnite gumb **Stop**, a zatim ručno upravljaljajte njime za nastavak mapiranja.

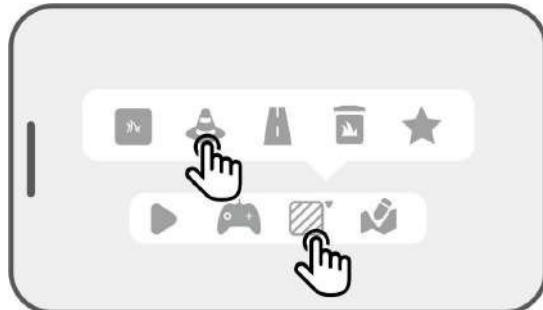
BILJEŠKA

- Prilikom mapiranja sustav će procijeniti područje. Uvjerite se da područje nije veće od gornje granice (za više informacija pogledajte **Tehničke specifikacije**) ili mapiranje područja zadatka neće uspjeti.
- Prvo izbacite robota iz područja zadatka ili zabranjene zone ako se stvori novo područje.

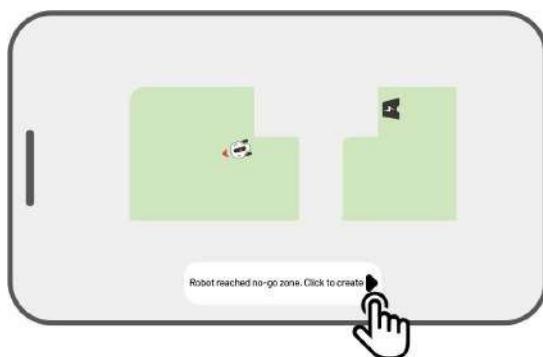
4.6.2 Zacrtajte zabranjenu zonu

No-go zone stvorene su za bazene, cvjetne gredice, drveće, korijenje, jarke i sve druge prepreke prisutne na travnjaku. Robot će izbjegavati košnju unutar ovih određenih područja.

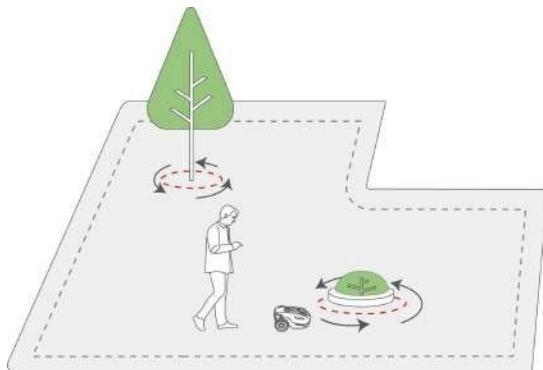
1. Dodirnite **Stvorи > Zabranjena zona** na stranici Karta.



2. Vodite robota po obodu zabranjene zone, zatim dodirnite ► za početak mapiranja.



3. Upravljaljajte robotom duž perimetra zabranjene zone i natrag do početne točke kako biste dovršili mapiranje zabranjene zone.



4. Dodirnite **Spremi** da biste dovršili postavku.



4.6.3 Mapiranje kanala

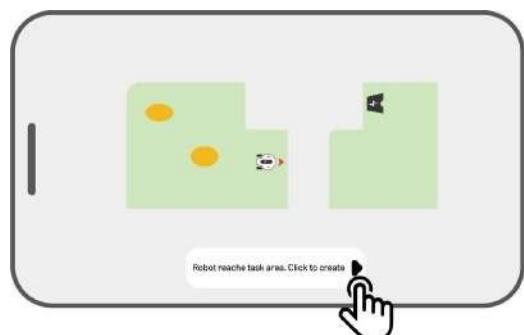
Kanal je namijenjen povezivanju različitih područja zadataka ili povezivanju područja zadataka sa stanicom za punjenje.

- Dodirnite **Stvor** > **Kanal** na stranici karte.

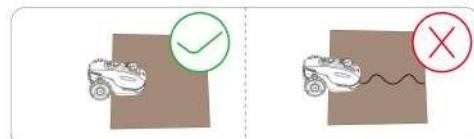
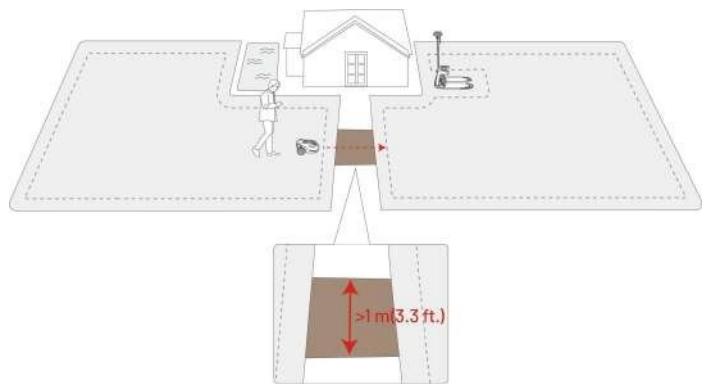


- Upravljajte robotom u područje zadataka.

Dodirnite ► za početak mapiranja.



- Ručno upravljajte robotom iz područja zadatka u drugo područje zadatka ili do stanice za punjenje.



BILJEŠKA

- Kanal bi trebao biti širi od 1 m (3.3 stope).
- Kanal ne smije imati značajne izbočine.

- Dodirnite **Spremi** da biste dovršili postavku.



4.6.4 Označite mjesto odlaganja (nije obvezno)

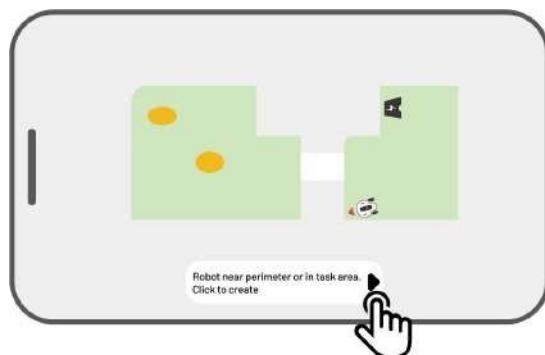
Nakon što je komplet za samopražnjenje travnjaka uspješno instaliran, spremni ste ga postaviti u aplikaciji Mammotion.

Odlagalište je mjesto gdje robot šalje prikupljenu pokošenu travu, lišće i krhotine. Nakon što je područje zadatka stvoreno, možete definirati mjesto izbacivanja unutar ili izvan područja zadatka.

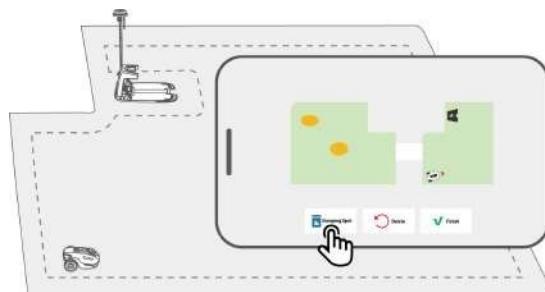
1. Dodirnite **Stvori > Mjesto pražnjenja** na stranici Karta.



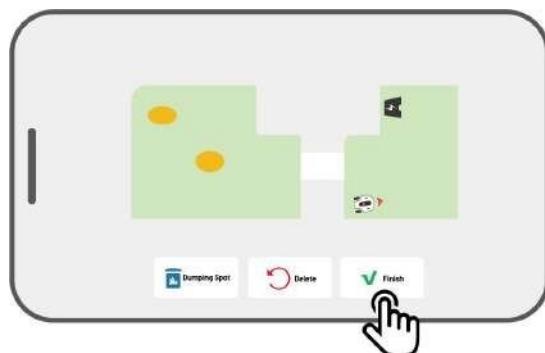
2. Upravljaljajte robotom u području zadatka ili blizu perimetra, a zatim dodirnite ► za početak.



3. Ručno odvezite robota do određenog mesta, a zatim dodirnite da biste to mjesto označili kao odlagalište. Možete postaviti više mesta za odlaganje.



4. Dodirnite **Završi** da biste spremili postavku.
5. Odvezite robota natrag u područje zadatka i dodirnite **Završi** za dovršetak procesa mapiranja ako se mjesto odlaganja nalazi izvan područja zadatka.



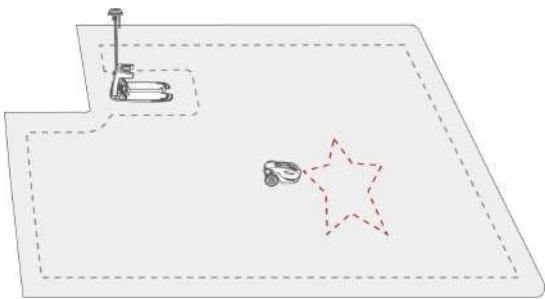
BILJEŠKA

- Uvjerite se da nema predmeta unutar promjera 2 metra od mjesta odlaganja.
 - Udaljenost između dva mesta za odlaganje ne smije biti manja od 1 m (3 stope).
 - Ako se područje odlaganja nalazi izvan područja zadatka, kanal će se automatski stvoriti dok se YUKA ručno vraća u područje zadatka.
-

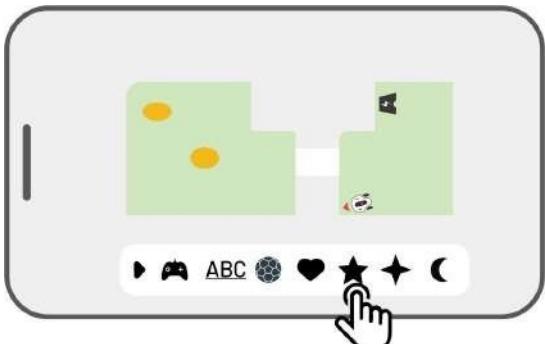
4.6.5 Napravite uzorak

Uzorak je dizajniran da personalizira Vaše iskustvo košnje travnjaka, a nakon što se doda, trava na području s uzorkom bit će sačuvana tijekom rezanja kako bi zadržala svoj dizajn. Pogledajte dostupne uzorke u aplikaciji.

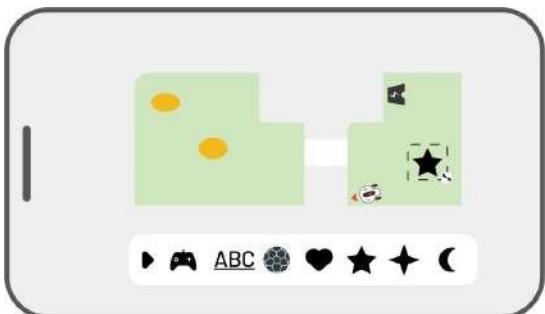
1. Dodirnite **Stvori > Uzorak** na stranici Karta.



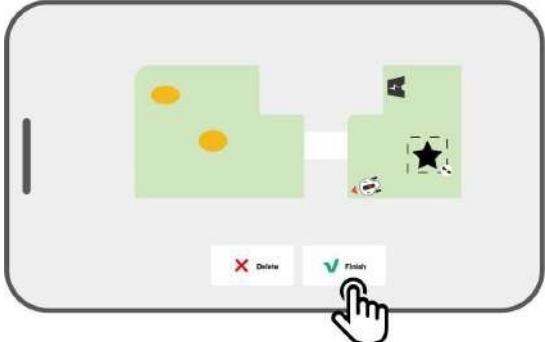
2. Odaberite uzorak koji želite izraditi.



3. Povucite i smanjite uzorak kako biste prilagodili njegovu lokaciju i veličinu.



4. Dodirnite **Završi** da biste dovršili postavljanje.



BILJEŠKA



- Svako područje zadatka može imati najviše 10 uzoraka, s ukupnim ograničenjem od ukupno 50 uzoraka.
- Uzorak ne smije biti postavljen preblizu perimetru područja zadatka, zabranjenoj zoni ili stanici za punjenje. Održavajte minimalnu udaljenost jednaku širini robota.

Uredite uzorak

Nakon stvaranja uzorka, možete ga omogućiti ili onemogućiti u bilo kojem trenutku. Kada je omogućeno, trava u području s uzorkom bit će sačuvana tijekom košnje kako bi se zadržao njezin dizajn ili pokošena kada je onemogućena. Dodirnite **Uredi > ...** da biste otvorili skočni prozor.



4.6.6 Uredite svoju kartu

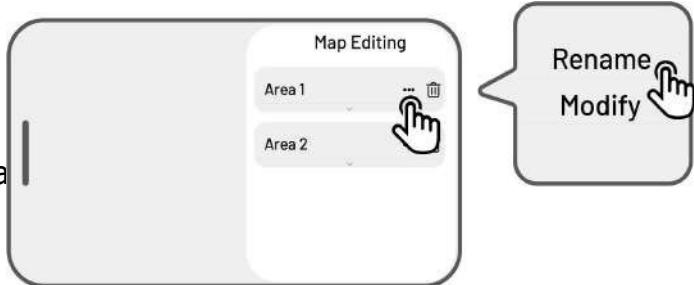
Preimenovanje područja

Mammotion Vam omogućuje stvaranje više područja. Za jednostavno upravljanje možete preimenovati područje.

1. Dodirnite **Uredi** > ... da biste otvorili skočni prozor.



2. Dodirnite **Preimenuj** da biste postavili naziv područja



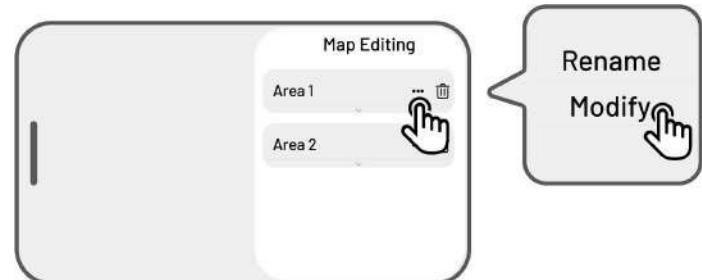
4.6.7 Izmjena područja

Ako se nakon mapiranja na Vašem travnjaku pojave promjene, kao što je sadnja stabla blizu perimetra, pojava rupe ili slabi signali za pozicioniranje, možete prilagoditi mapirano područje bez potrebe da ga u potpunosti izbrišete.

1. Dodirnite **Uredi** > da biste otvorili skočni prozor.

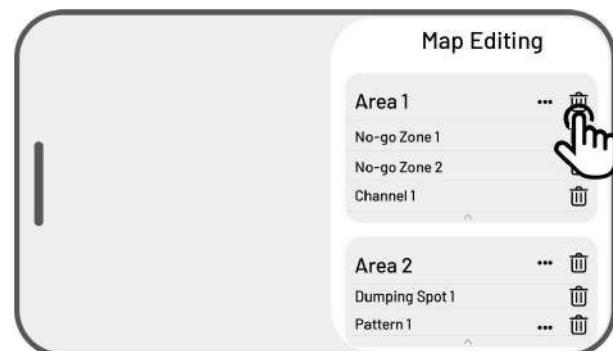


2. Dodirnite **Izmijeni** za ponovno crtanje perimetra.



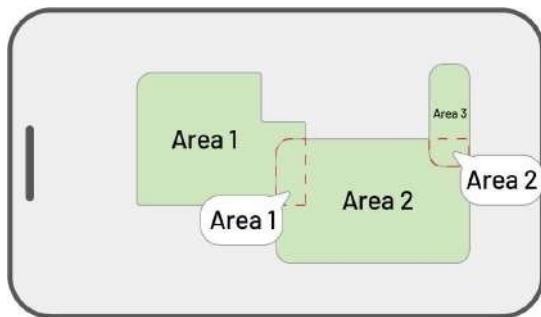
Izbrišite područje/zabranjenu zonu/kanal/mjesto za odlaganje

Da biste izbrisali područje, zabranjenu zonu, kanal, mjesto ispuštanja ili uzorak, dodirnite **Uredi** > . Brisanjem područja uklonit će se i sve stavke unutar njega.



4.6.8 Više područja zadataka s preklapanjem

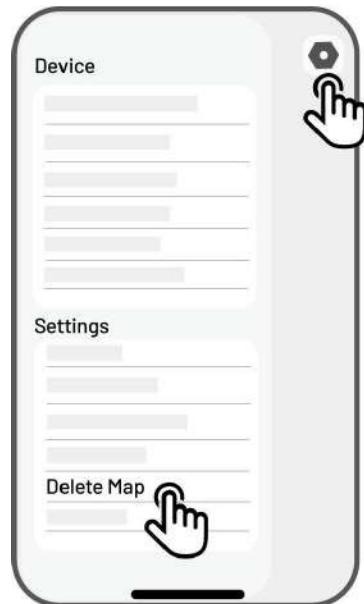
Ako imate nekoliko travnjaka koji se preklapaju, zajednički odjeljak bit će dodijeljen području zadatka koje je prvo stvoreno. Kanal nije potreban za dva područja zadataka s preklapajućim dijelovima.



4.6.9 Što učiniti ako se RTK referentna stanica premjesti nakon mapiranja

Nemojte pomicati RTK referentnu stanicu nakon što je karta stvorena jer će rezultirajuće radno područje odstupiti od određenog područja zadatka.

U slučaju premještanja RTK referentne stanice, ponovno je instalirajte u prvobitni položaj ili idite na **Postavke** > **Postavke robota** > **Izbriši kartu** da biste izbrisali trenutnu kartu i ponovno mapirali područje.



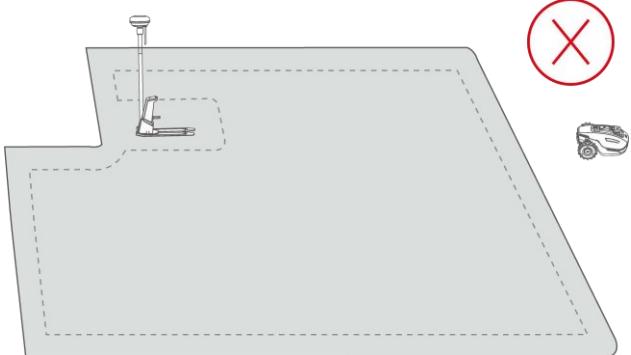
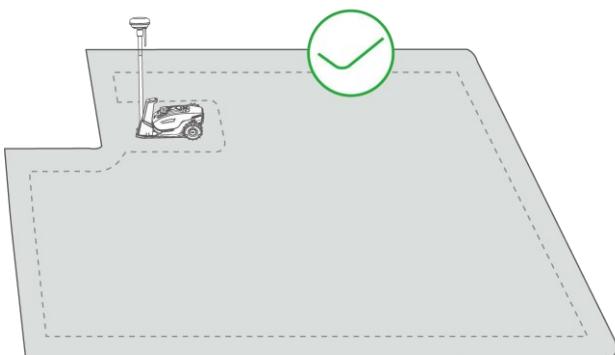
4.7 Kosite i metite

4.7.1 Priprema

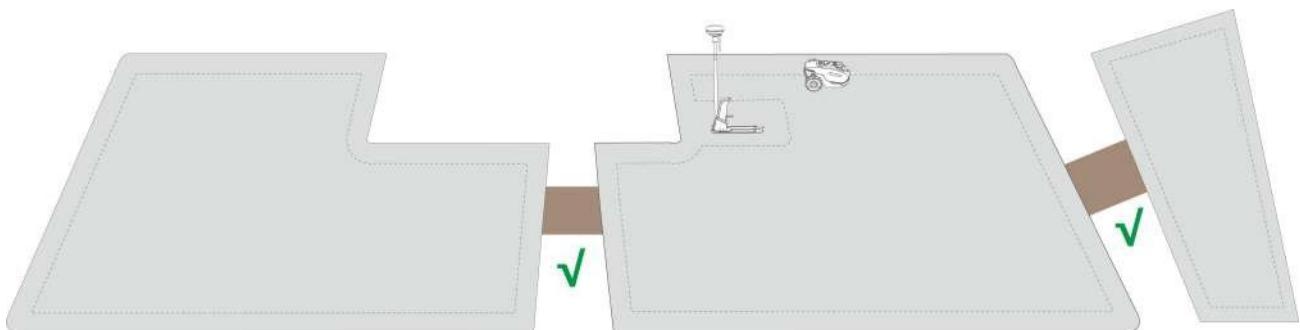
- Ako se pojave bilo kakvi neočekivani problemi, pritisnite tipku **STOP** i osigurajte robota. Tipka **STOP** ima najveći prioritet među svim naredbama.
- Ako se aktivira senzor podizanja, robot će se zaustaviti. Pritisnite gumb **Trava**, a zatim gumb **START** da biste ga otključali.
- Kosite područje zadatka ne više od jednom dnevno jer to može biti štetno za Vaš travnjak.
- Robot podržava maksimalnu visinu trave od 130 mm (5 inča) za američku verziju i 120 mm (4,7 inča) za druge verzije. Preporuča se podešavanje visine rezanja prema visini trave za svaku košnju na sljedeći način. **Podesite visinu rezanja ručnim pritiskom i okretanjem gumba za podešavanje visine rezanja**  **na robotu prije košnje.**

Visina trave	Visina rezanja
100 – 130 mm (3,9 – 5 inča)	Postavljeno na 100 mm (3,9 inča)
100 – 120 mm (3,9 – 4,7 inča)	Postavljeno na 90 mm (3,5 inča)
60 – 100 mm (2,4 – 4 inča)	Rezanje za 20 mm (0,8 inča)
20 – 60 mm (0,8 – 2,4 inča)	Rezanje za 10 mm (0,4 inča)

- Prije košnje provjerite je li robot na stanicu za punjenje ili unutar područja zadatka. Ako nije, ručno premjestite ili vodite robota do stanice za punjenje ili radnog područja.



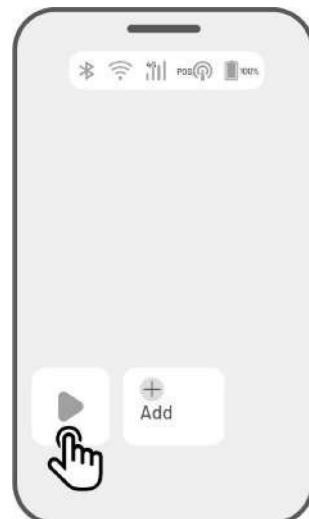
- Provjerite je li stvoren kanal između područja zadatka ili između područja zadatka i stanice za punjenje. Bez njega se robot neće moći automatski vratiti na punjenje kada je baterija prazna.



4.7.2 Mapiranje

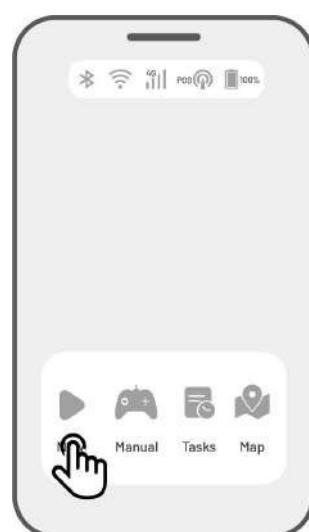
Ako ne želite postavljati parametre, jednostavno dodirnite ► početnu stranicu za brzo početak košnje.

Robot će kosit samo u ovom načinu rada.



Ako želite prilagoditi postavke prije rada:

1. Dodirnite sliku robota za ulazak na stranicu Karta.
2. Dodirnite **Kosi** ► da biste pristupili stranici zadatka.
3. Konfigurirajte parametre i dodirnite **Start** za početak rada.



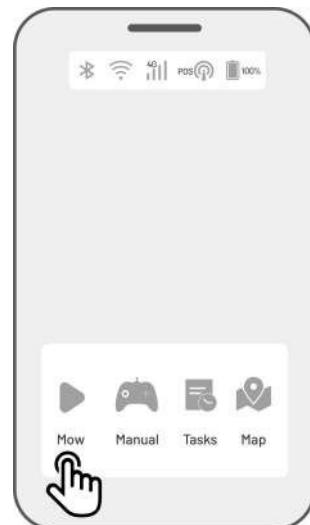
Postavke zadatka



VAŽAN

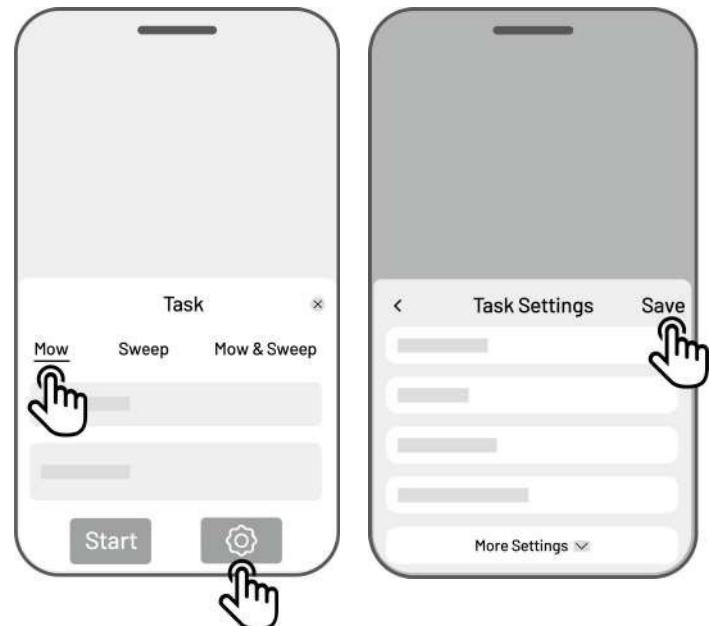
Funkcija Sweep dostupna je samo na robotima opremljenim kompletom za metenje.

Dodirnite **Kosi** za pristup parametrima zadatka.



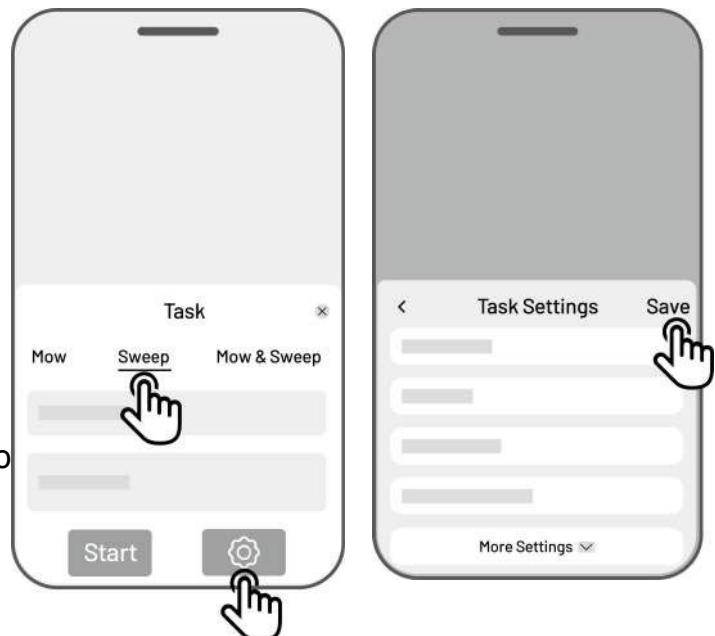
Samo košnja

1. Dodirnite **Kosite** na stranici Zadatak.
2. Odaberite područje koje želite kosit.
3. Dodirnite za konfiguriranje parametara.
4. Dodirnite **Spremi** da biste primijenili postavke.
5. Dodirnite **Pokreni** za početak košnje ili dodirnite **Spremi** za izradu rasporeda zadataka.



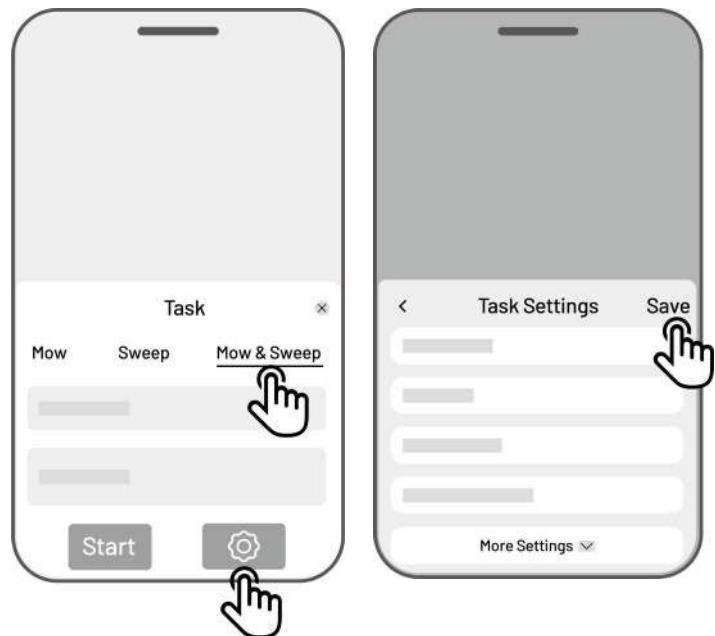
Samo čišćenje

1. Dodirnite **Čišćenje** na stranici Zadatak.
2. Odaberite područje koje želite pomesti.
3. Dodirnite  za konfiguriranje parametara.
4. Dodirnite **Spremi** da biste primijenili postavke.
5. Dodirnite **Pokreni** da biste započeli čišćenje ili do da biste stvorili raspored zadataka.



Kosite i metite

1. Dodirnite **Kosi i pomesti** na stranici Zadatak.
2. Odaberite područje koje želite održavati.
3. Dodirnite  za konfiguriranje parametara.
4. Dodirnite **Spremi** da biste primijenili postavke.
5. Dodirnite **Pokreni** da biste započeli s radom ili dodirnite **Spremi** da biste izradili raspored zadataka.



Ostali parametri

- **Frekvencija**

Ovdje možete postaviti radnu frekvenciju.

- ✧ **Sada** — Robot će započeti s radom odmah nakon konfiguracije.
- ✧ **Tjedno** — Robot će ponavljati zadatak svaki tjedan na temelju Vaših preferencija.
- ✧ **Periodičnost** — navedite neradne dane. Na primjer, ako unesete 3 dana, robot će raditi jednom svaka 4 dana prema Vašim postavkama.

- **Interval odlaganja**

Robot će se jednom izbaciti na temelju postavki.



VAŽAN

Funkcija Dump dostupna je samo na robotima opremljenim kompletom za metenje.

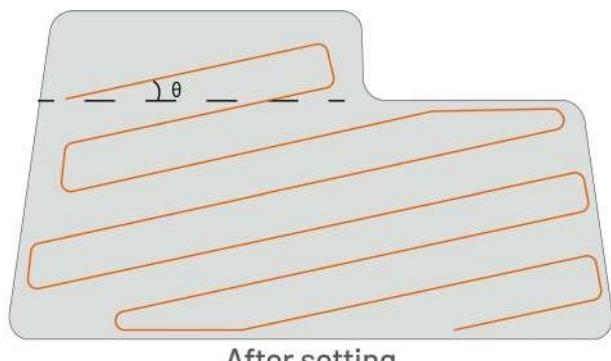
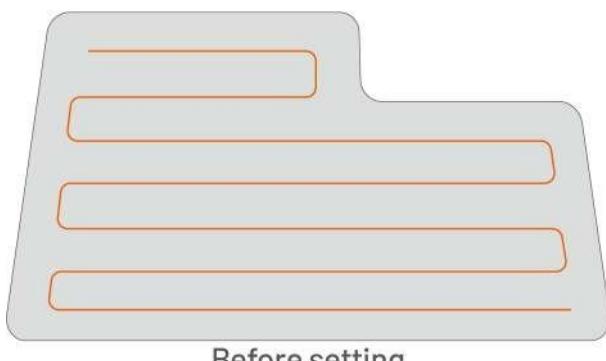
- **Brzina zadatka**

Ovdje možete podesiti radnu brzinu robota.

- **Kut putanje rezanja (°)**

- ✧ **Optimalan**

Uzmite najučinkovitiji put koji algoritam preporučuje kao smjer od 0 stupnjeva.



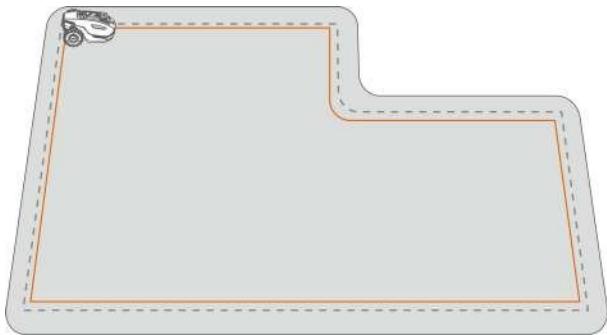
- ✧ **Prilagoditi**

Raspon kuta podešavanja je od 0 do 180°.

- **Način rezanja putanje**

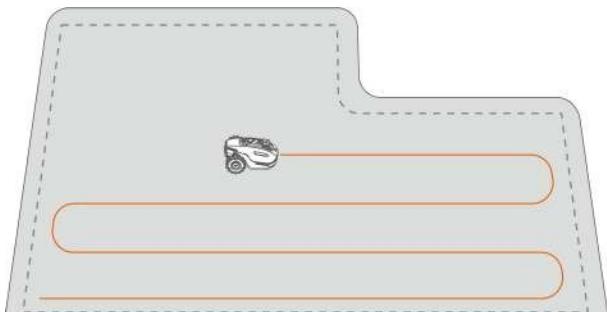
1. **Samo krugovi po obodu**

Robot će kositi travu samo na obodu



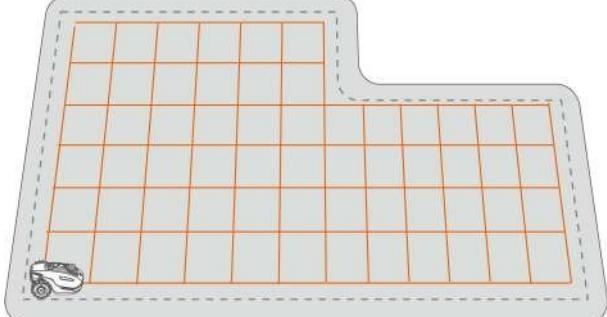
2. **Cik-cak staza**

Robot će kositi u ravnim i pojedinačnim redovima.



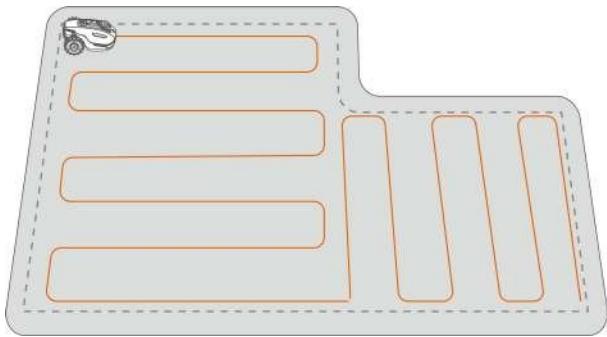
3. **Put šahovske ploče**

Robot će raditi u ravnim redovima i vodoravno i okomito.



4. **Prilagodljiva cik-cak putanja**

U zadatku područje volja biti podijeljena u segmente za učinkovit rad.



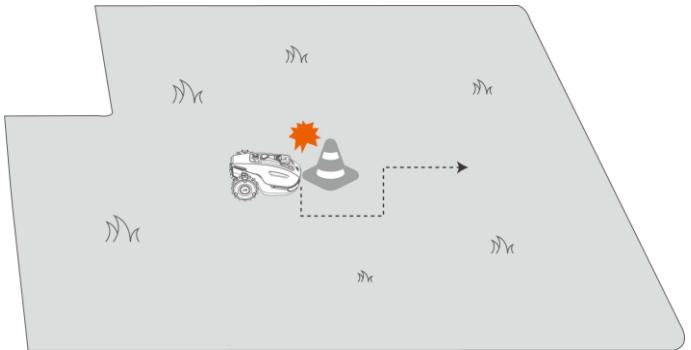
- **Rad na perimetru**

Kada je omogućeno, robot će raditi duž perimetra. Kada je onemogućen, robot će izbjegavati rad na perimetru.

• Izbjegavanje prepreka

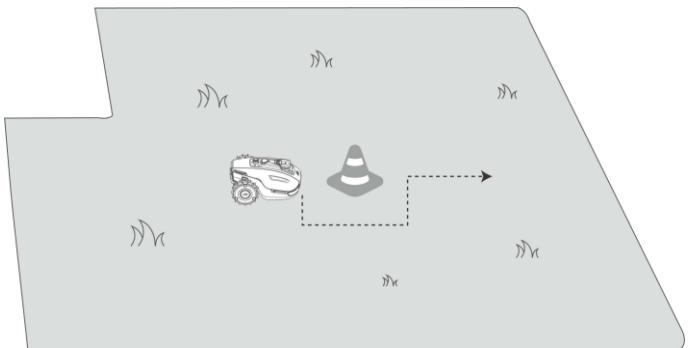
✧ Isključeno

Robot će pokušati doći do svakog mesta odabranih područja. Kada nađe na prepreku, lagano će naletjeti na nju, a zatim se kretati okolo, osiguravajući čišću oblogu duž zidova i prepreka.



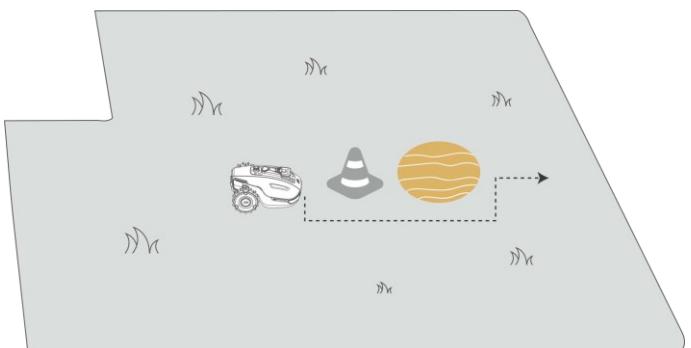
✧ Standard

Robot će proaktivno izbjegavati prepreke kako bi spriječio sudare, što smanjuje štetu i poboljšava učinkovitost.



✧ Osjetljiv

Robot će proaktivno izbjegavati prepreke i netravnate površine, smanjujući rizik od pada ili napuštanja travnjaka. Međutim, neke osušene mrlje mogu se propustiti i također mogu blokirati povratni put.



Kada robot uđe u područje gdje su RTK signali slabi tijekom košnje

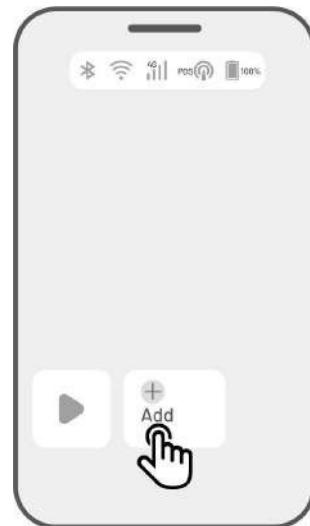
Ako robot uđe u područje gdje su RTK signali slabi tijekom košnje, višesenzorski fuzijski sustav pozicioniranja pomoći će mu u nastavku rada kroz vizualni modul. Vizualna navigacija može trajati 300 metara (984 stope) Robot bi se trebao vratiti u područje pokriveno RTK signalima prije nego što vizualna navigacija dosegne svoju granicu, inače će se zaustaviti.

4.8 Raspored zadataka

Pomoću funkcije Raspored možete postaviti redoviti zadatak i YUKA će automatski obaviti svoj posao prema Vašim postavkama.

4.8.1 Postavite raspored

1. Dodirnite **Dodaj** na početnoj stranici ili dodirnite **Zadaci** na stranici Karta da biste ušli na stranicu Zadatak.
2. Odaberite područje koje želite kositu.
3. Dodirnite  za konfiguriranje parametara.
4. Dodirnite **Spremi** da biste primijenili postavke.
5. Dodirnite **Pokreni** da biste započeli s radom ili dodirnite **Spremi** da biste izradili raspored zadataka.



BILJEŠKA



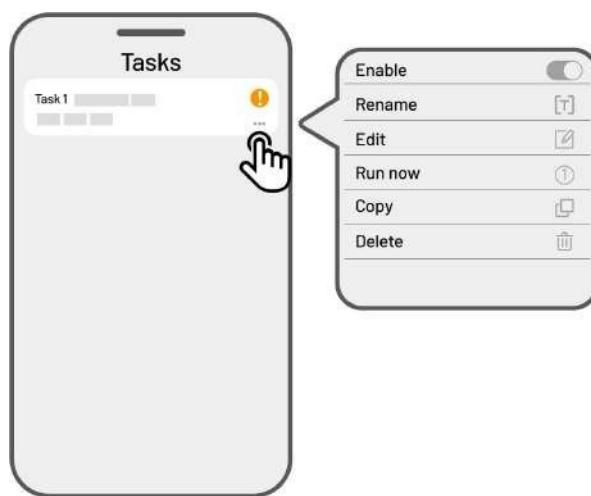
- Dodavanje rasporeda zadataka privremeno je onemogućeno kada robot radi.
 - Raspored se može postaviti nakon stvaranja područja zadatka.
 - Pogledajte *Ostali parametri* za detaljne informacije o parametrima.
-

4.8.2 Uređivanje rasporeda

Dodirnite Zadaci na stranici Karta za pristup popisu rasporeda. Slavina *** na rasporedu koji ste postavili za otvaranje padajućeg izbornika.

- **Omogući** — isključite gumb za deaktiviranje rasporeda ako je potrebno.
- **Preimenuj** – dodirnite za promjenu naziva rasporeda.
- **Uredi** – dodirnite za promjenu rasporeda.
- **Pokreni sada** – dodirnite da biste odmah pokrenuli ovaj raspored.
- **Kopiraj** – dodirnite za izradu novog rasporeda s istim postavkama zadržavajući izvorni raspored, zatim odaberite jedan za uređivanje.
- **Izbriši** – dodirnite za brisanje rasporeda.

Ako se pojavi uskličnik , to znači da se raspored zadatka ne može izvršiti zbog pogrešaka. Dodirnite uskličnik za više detalja.



4.9 Ručno mapiranje

4.9.1 Ručna košnja

Ako više volite kosit travnjak ručno, dostupna Vam je značajka ručne košnje.

Kako biste osigurali svoju sigurnost, pažljivo koristite funkciju **ručne košnje** i pridržavajte se sljedećeg:

- Maloljetnicima nije dopušteno koristiti ovu funkciju;
- Molimo vas da uvijek nadgledate svoju djecu, kućne ljubimce i važne stvari kako biste sprječili nesreće;
- Budite posebno oprezni kada koristite funkciju ručne kosilice kako biste izbjegli ozljede.

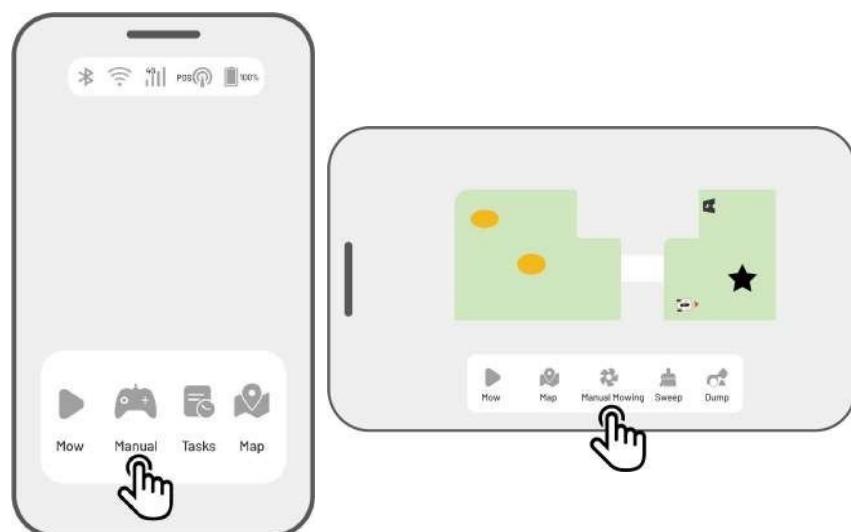
Aktivirajte ručnu košnju

1. Dodirnite sliku robota za ulazak na stranicu Karta.
2. Na stranici Karta odaberite **Ručno**.
3. Dodirnite **Ručno rezanje**, zatim povucite tipku udesno za pokretanje diska za rezanje.
4. Manevrijirajte naprijed/natrag ili skrenite lijevo/desno da biste započeli s radom.

BILJEŠKA



- Rezna ploča će se automatski zaustaviti nakon 5 sekundi neaktivnosti.
- Povucite udesno prema zahtjevu aplikacije za pokretanje rezne ploče nakon svakog zaustavljanja.



4.9.2 Ručno metenje i odlaganje

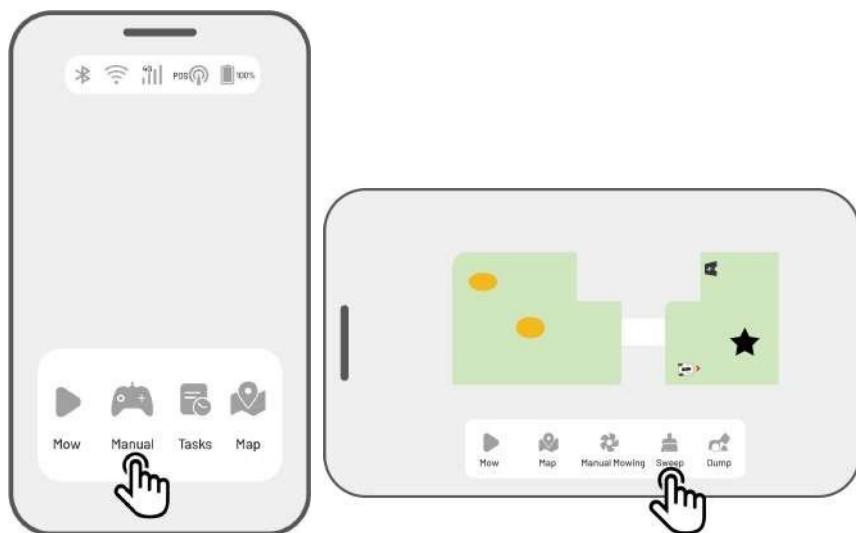
VAŽAN



Funkcije ručnog metenja i ručnog odlaganja dostupne su samo na robotima opremljenim kompletom za metenje.

Aktivirajte ručno čišćenje

1. Dodirnite sliku robota za ulazak na stranicu Karta.
2. Na stranici Karta odaberite **Ručno**.
3. Dodirnite **Pomesti**, zatim manevrirajte robotom naprijed/natrag ili okrenite lijevo/desno da biste počeli raditi.
4. Vodite robota do mesta odlaganja i dodirnite **Odlagalište** za istovar prikupljene pokošene trave, lišća i krhotina.



4.9.3 Aktivirajte FPV način rada

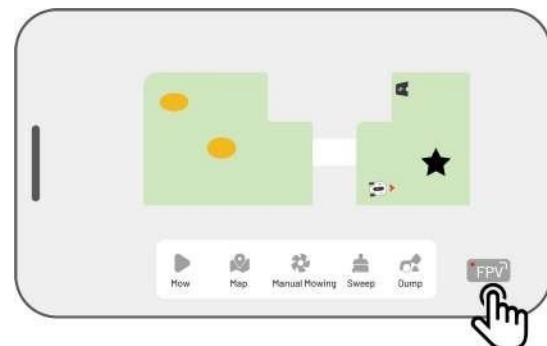
FPV način rada (First-Person View Mode) pruža impresivan način upravljanja i nadzora Vašeg robota. Aktiviranjem ovog načina rada, ugrađena kamera robota prenosi video uživo, omogućujući Vam da vidite izravno iz perspektive robota za poboljšanu kontrolu i navigaciju.

Osim toga, FPV način rada može pretvoriti Vašeg robota u mobilnu sigurnosnu kameru, pružajući video nadzor u stvarnom vremenu i omogućujući Vam daljinsko praćenje različitih lokacija s gledišta robota.

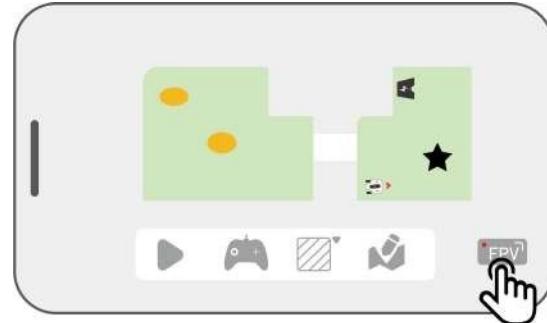
- Kada robot radi, dodirnite ikonu **FPV** na radnoj stranici.



- Na stranici Ručni rad dodirnite ikonu **FPV**.



- Na stranici Pejzažna karta dodirnite ikonu **FPV**.



4.10 Prikaz statusa

Dodirnite statusnu traku za prikaz statusa uređaja.



Ikona	Ime	Opis
Bluetooth	Bluetooth	Označava Bluetooth signal.
Wi-Fi	Wi-Fi povezivost	Označava jačinu povezanog Wi-Fi signala.
4G	4G povezivost	Označava jačinu mobilnog signala.
Razina baterije	Razina baterije	Označava preostalu razinu baterije.
POS	Pozicioniranje	Označava status pozicioniranja.
Modul vida	Status modula vida	Označava status modula vida.

- **Status pozicioniranja** – prikazuje snagu satelitskog pozicioniranja.

- ✧ **Fix** – status finog pozicioniranja s točnošću manjom od 10 cm/4 inča, do 2 cm/1 inča s dobrim područjem otvorenog neba.
- ✧ **Float** – loš status pozicioniranja s točnošću od oko 50-200 cm/20-79 inča.
- ✧ **Jedan** – loš status pozicioniranja s točnošću na razini mjerača.
- ✧ **Nema** – nema statusa pozicioniranja.

*Samo status Fix omogućuje automatsku košnju.

- **Sateliti** — odnosi se na ukupan broj satelita koje primi robot i RTK referentna stanica.
 - ✧ **R** označava broj satelita koje je robot primio.
 - ✧ **B** označava broj satelita koje prima referentna stanica RTK.
 - ✧ **C** označava broj satelita za zajedničko gledanje koje primaju i robot i RTK referentna stanica.
 - ✧ **L1** i **L2** označavaju satelite koji rade na frekvencijama L1 i L2.
- **Kvaliteta signala**
 - ✧ **R** označava jačinu satelitskog signala robota.
 - ✧ **B** je kratica za jačinu satelitskog signala RTK referentne stanice.

*Na točnost pozicioniranja utječe kvaliteta satelitskog signala i broj satelita za zajedničko gledanje. Predmeti kao što su drveće, lišće, zidovi i ograde mogu oslabiti signal i dovesti do pogrešaka u pozicioniranju. Unatoč otkrivanju više od 20 satelita od strane robota i RTK referentne stanice, kvaliteta signala i dalje se može smatrati slabom ili lošom.
- **Način pozicioniranja** — prikazuje detalje pozicioniranja.
- **RTK veza** — označava status veze RTK referentne stanice.
- **Status pozicioniranja vida** — pokazuje snagu pozicioniranja vida.
 - ✧ **Dobro** — pozicioniranje vida je optimalno.
 - ✧ **Loše** - pozicioniranje vida je loše.
 - ✧ **Inicijalizacija** — modul vida se inicijalizira.
 - ✧ **Nema** – nije dostupno pozicioniranje vida.
- **Svjetlina** — pokazuje snagu ambijentalnog svjetla.
 - ✧ **Fino** — dovoljna svjetlina za pozicioniranje vida.
 - ✧ **Tamno** — nedovoljna svjetlina; pozicioniranje vida ne može raditi.

4.10.1 Promijenite način pozicioniranja

iNavi usluga

Usluga iNavi omogućuje robotu rad bez potrebe za referentnom stanicom RTK. Ova usluga

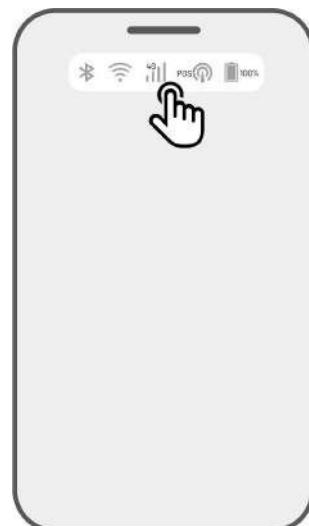
Povećava fleksibilnost i smanjuje složenost postavljanja, što olakšava postavljanje robota na širi raspon lokacija.

BILJEŠKA

- Usluga iNavi trenutačno nije dostupna u nekim regijama. Za više informacija obratite se našoj postprodajnoj podršci.
- Provjerite je li 4G mreža ili Wi-Fi mreža jaka i stabilna za optimalne performanse.

Omogući iNavi uslugu

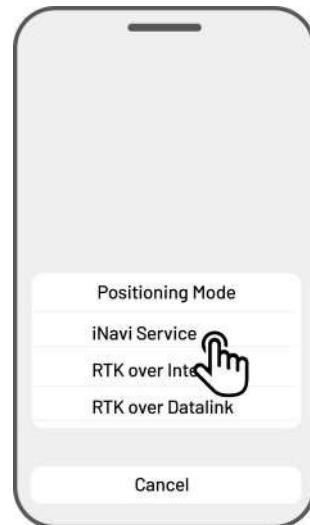
1. Dodirnite **Statusnu traku** za pristup stranici s informacijama o statusu.



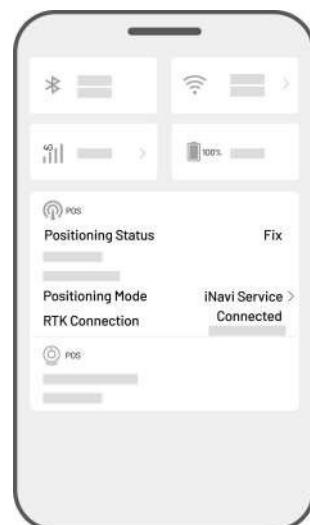
2. Dodirnite **Način pozicioniranja**.



3. Odaberite **iNavi Service**.



4. Vratite se na stranicu s informacijama o statusu i provjerite prikazuje li način rada RTK veze '**iNavi Service**', status RTK pozicioniranja '**Popravak**', a status RTK veze '**Povezano**'.
Postavljanje je sada dovršeno.



RTK putem interneta

RTK putem Interneta koristi internet za podatkovnu komunikaciju između RTK referentne stanice i robota. Značajno proširuje raspon RTK aplikacija, omogućujući rad na velikim geografskim područjima.

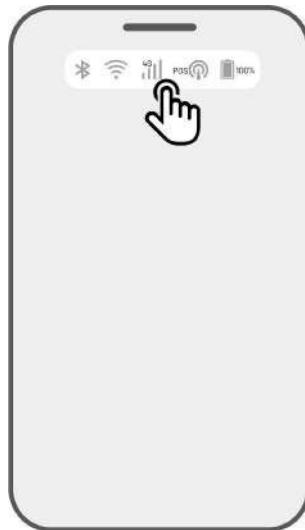
VAŽAN

- RTK preko interneta oslanja se na stabilnu 4G mrežu. Ključno je osigurati da robot održava pouzdanu 4G vezu.
- Uvjerite se da su i robot i RTK referentna stanica povezani s istim računom.
- Za optimalan rad preporučuje se ažuriranje firmvera robota i RTK referentne stanice na najnovije verzije.



Omogućite RTK putem interneta

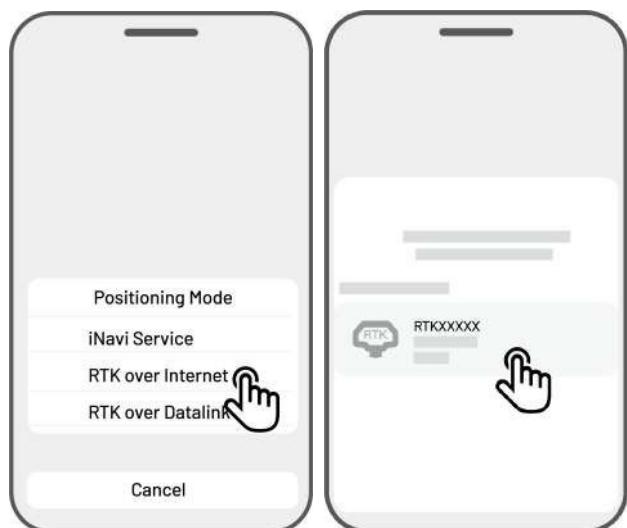
1. Provjerite svijetli li ikona 4G na statusnoj traci, što označava uspješnu aktivaciju SIM kartice. Dodirnite **statusnu traku** za pristup stranici s informacijama o statusu.



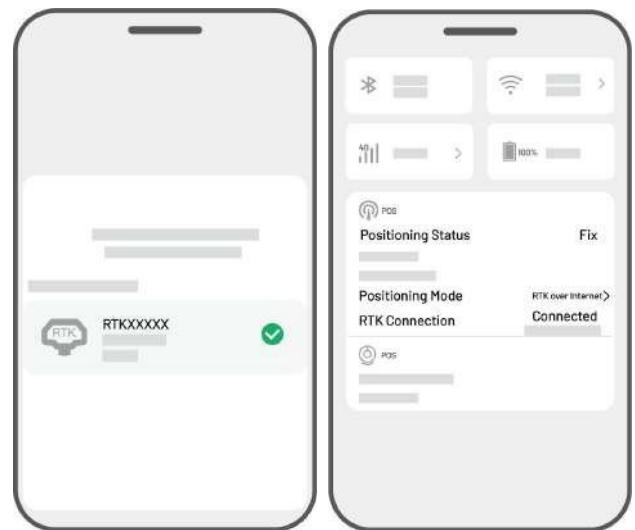
2. Dodirnite **Način pozicioniranja**.



3. Odaberite **RTK putem interneta** i dodirnite referentnu stanicu RTK za konfiguriranje mreže.



4. Pričekajte da se pojavi zelena kvačica, a zatim se vratite na stranicu s informacijama o statusu. Provjerite prikazuje li status RTK pozicioniranja '**Popravak**', a RTK veza '**Povezano**'. Postavljanje je sada dovršeno.

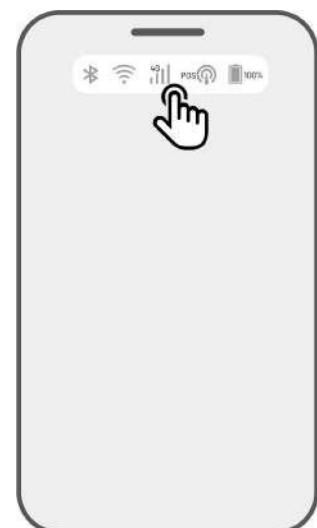


RTK preko Datalinka

RTK preko Datalinka uključuje podatkovnu komunikaciju između RTK referentne stanice i robota pomoću radio antena.

Omogućite RTK preko Datalinka

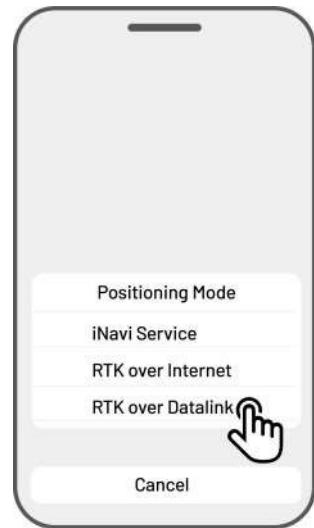
1. Dodirnite **Statusnu traku** za pristup stranici s informacijama o statusu.



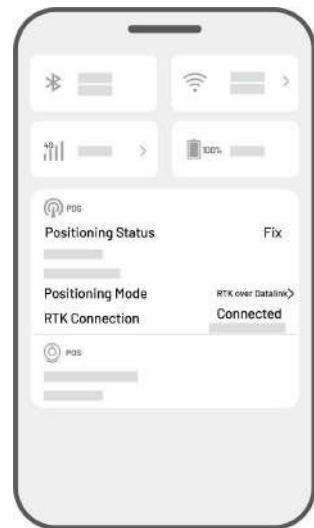
2. Dodirnite **Način pozicioniranja**.



3. Odaberite **RTK preko Datalinka** i provjerite odgovara li prikazani broj podatkovne veze onom na natpisnoj pločici RTK referentne stanice. Ako nije, unesite ispravnu. Dodirnite **U redu** za nastavak.



4. Vratite se na stranicu s informacijama o statusu i provjerite prikazuje li način rada RTK veze '**RTK preko Datalinka**', status RTK pozicioniranja '**Popravak**', a status RTK veze '**Povezano**'. Postavljanje je sada dovršeno.



Što učiniti kada pozicioniranje robota nije Popravi.

- Sateliti (B): L1 < 20, L2 < 20
- Sateliti (C): L1 < 20, L2 < 20
- Status pozicioniranja: Float

Mjere:

Postavite RTK referentnu stanicu na područje s nesmetanim pogledom na nebo, bez ikakvih fizičkih prepreka unutar najmanje 5 m (16 stopa). Alternativno, postavite RTK referentnu stanicu na zid ili krov.

- Kvaliteta signala (B): Loša ili slaba

- Status pozicioniranja: Float

Mjere:

Postavite RTK referentnu stanicu na područje s nesmetanim pogledom na nebo, bez ikakvih fizičkih prepreka unutar najmanje 5 m (16 stopa). Alternativno, postavite RTK referentnu stanicu na zid ili krov.

- Satelit (B): L1:0, L2:0

- Satelit (C): L1:0, L2:0

- Status pozicioniranja: Single

Mjere:

✓ Uvjerite se da napajanje RTK referentne stanice radi normalno.

✓ Provjerite ostaje li indikator na RTK referentnoj stanci konstantno zelen između sati od 8:00 do 18:00 po lokalnom vremenu.

✓ Provjerite ima li nedostataka unutar referentne stanice RTK, kao što je curenje vode.

✓ Provjerite je li radio antena instalirana.

✓ Ponovno uparite RTK referentnu stanicu i robota da vidite može li se popraviti.

✓ Ako zamijenite RTK referentnu stanicu, uparite novu stanicu s robotom u aplikaciji Mammotion.

Za više detalja pogledajte **Dodavanje nove RTK referentne stanice nakon zamjene.**

- Sateliti (R) < 25

- Sateliti (C): L1 < 20, L2 < 20

- Status pozicioniranja: Float

Mjere:

Provjerite ima li područje u kojem se robot nalazi, posebno kada se robot puni, visoka stabla/zidove/metalne barijere itd.

- Kvaliteta signala (R): Loša ili slaba

- Status pozicioniranja: Float

Mjere:

✓ Provjerite je li trenutna lokacija robota u potpunosti ili djelomično pokrivena.

✓ Ako je robot postavljen na stanicu za punjenje, premjestite ga na manje zakrčeno područje.

✓ Ako se robot nalazi na obodu/kutu područja zadatka, podesite opseg/kut kako biste bili sigurni da nije pokriven.

✓ Ako se robot nalazi unutar područja zadatka i izgubio je položaj zbog prepreka kao što su drveće, željezni stolovi ili stolice, označite te prepreke kao zabranjene zone.

- Sateliti (R): 0
- Sateliti (C): L1:0, L2:0
- Status pozicioniranja: Nema

Mjere:

Provjerite je li robot unutra ili je njegova stražnja strana prekrivena metalom. Ako je robot neispravan, obratite se našem postprodajnom timu u

<https://support.mammotion.com/portal/en/kb/articles/contact-us>

- Sateliti (B): L1:0, L2:0
- Sateliti (C): L1:0, L2:0
- Status pozicioniranja: Float
- Kvaliteta signala (B): Nema

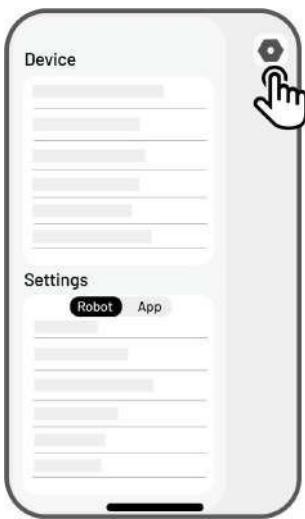
Mjere:

- ✓ Provjerite je li RTK referentna stanica isključena.
- ✓ Ako je robot predaleko od RTK referentne stanice, suzite udaljenost između RTK referentne stanice i robota i pokušajte ponovo.
- ✓ Provjerite postoje li kvarovi na anteni, RTK referentnoj stanicu ili robotskom prijemniku. Ako je tako, obratite se našem postprodajnom timu na

<https://support.mammotion.com/portal/en/kb/articles/contact-us>

4.11 Postavke

Dodirnite  za ulazak na stranicu Postavke.



4.11.1 Postavke uređaja

- **Podaci o uređaju**
 - ✧ **Naziv uređaja** — promijenite naziv robota.
 - ✧ **Upravljanje dijeljenjem** — dodirnite za prikaz povijesti dijeljenja i dijeljenje uređaja s obitelji.
 - ✧ **Verzija robota** — provjerite verziju firmvera robota.
 - ✧ **Povijest verzija firmvera** — prikazuje zapisnik ažuriranja i promjena u firmveru uređaja.
 - ✧ **Mrežne postavke** — postavite mrežu robota.
 - ✧ **Prenesite zapisnike** — dodirnite za slanje problema i zapisa u Mammotion na ciljanje.
Možete priložiti najviše 5 slika i 1 videozapis.
 - ✧ **Vraćanje na tvorničke postavke** — dodirnite za vraćanje na tvorničke postavke. Svi zapisnici i Wi-Fi lozinke bit će jasni.
 - ✧ **Održavanje** — prikazuje podatke o ukupnoj kilometraži, trajanju košnje, ciklusu baterije i vremenu aktivacije.
 - ✧ **Unbind** — dodirnite za odvezivanje trenutnog robota. Skup robova može se povezati samo s jednim računom i njime se ne može upravljati dok se ne poveže. Ako želite prenijeti vlasništvo nad robotom, morate ga odvezati prije nego što nastavite.

- **Mrežne postavke** — postavite mrežu robota.
- **Zapis zadatka** — prikazuje povijesne zadatke koji su dovršeni i nedovršeni.
- **Prenesite zapisnike** — dodirnite za slanje problema i zapisa u Mammotion na ciljanje. Možete priložiti najviše 5 slika i 1 videozapis.

4.11.2 Postavke robota

- ✧ **Nema košnje u kišnim danima** - kada omogućite ovu funkciju, robot neće kosit ako pada kiša.
- ✧ **Bočna LED** dioda — dodirnite za uključivanje/isključivanje bočnog indikatora robota.
- ✧ **Neradna razdoblja** — dodirnite za postavljanje neradnog razdoblja.
- ✧ **Način pozicioniranja** — dodirnite za promjenu načina pozicioniranja ili resetiranje RTK koda za uparivanje.
- ✧ **Izbriši kartu** — dodirnite za brisanje postojeće karte.
- ✧ **Premjesti stanicu za punjenje** — dodirnite za premještanje stanice za punjenje. Pogledajte *Premještanje stanice za punjenje* za dodatne informacije.
- ✧ **Glasovne postavke** — dodirnite za promjenu muškog i ženskog glasa.

Premjestite stanicu za punjenje

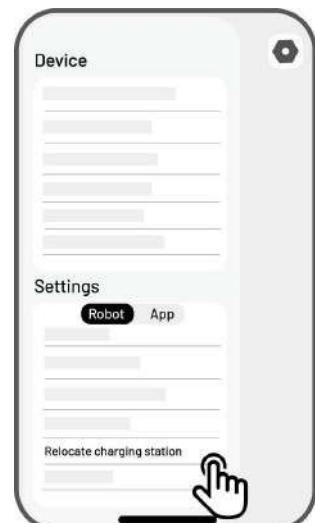


BILJEŠKA

Koristite značajku Premjesti stanicu za punjenje dok se robot puni.

Općenito, stanicu za punjenje treba premjestiti ako

- Stanica za punjenje je premještena.
 - Stanica za punjenje je zamijenjena.
 - Staza za pristajanje ima značajan nagib.
 - Proces punjenja stalno ne uspijeva.
1. Instalirajte stanicu za punjenje na odgovarajuće mjesto.
 2. Postavite robota na stanicu za punjenje i provjerite je li status pozicioniranja u redu.
 3. Odaberite **Postavke** ⚙ > **Premjesti stanicu za punjenje**.



4.11.3 Punjenje



BILJEŠKA

Prilikom izvođenja funkcije punjenja, robot mora biti u području zadatka.

Za izvođenje punjenja

- Dodirnite stranicu karte u aplikaciji Mammotion ili
- Pritisnite gumb na robotu, a zatim pritisnite za vođenje robota do stanice za punjenje.

4.12 Servisna stranica



- **Pomoć** — dodirnite za pristup našoj korisničkoj službi.
- **Trgovina** — dodirnite za odlazak u trgovački centar Mammotion.
- **Akademija** — dodirnite za pristup korisničkim uputama.
- **Videozapisi s uputama** — dodirnite za pristup videozapisima s uputama.
- **Korisnički priručnik** — dodirnite za pristup korisničkom priručniku.
- **Zimsko održavanje** — dodirnite za pristup pojedinostima o zimskom održavanju .
- **FAQ** — prikazuje uobičajena pitanja i odgovore.
- **O nama** — dodirnite za pristup više informacija o Mammotionu.

4.13 Stranica Ja

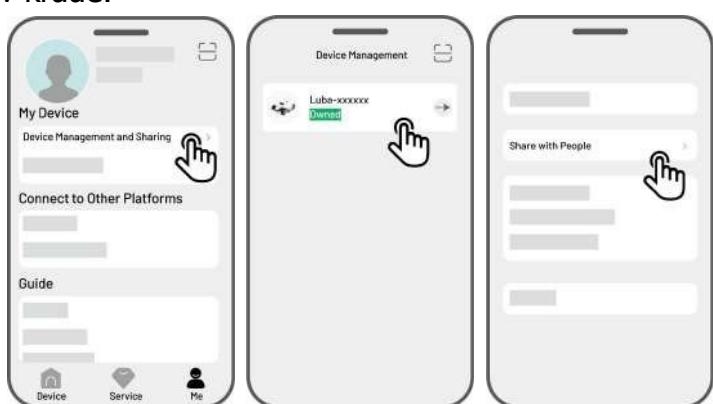
- **Upravljanje i dijeljenje uređaja** – dodirnite za dijeljenje uređaja.
- **Pronađi moj uređaj** – dodirnite za praćenje uređaja.
- **Alexa** — dodirnite za povezivanje Vašeg Alexa računa.
- **Google Home** — dodirnite za povezivanje Google Home računa.
- **Vodič** — uključite/isključite za prikaz/skrivanje smjernica.
- **Jezik** — promijenite jezik.
- **Upload Logs** — pošaljite svoje probleme i zapise Mammotionu na cilj.
- **O Mammotionu** – dodirnite za prikaz verzije aplikacije , Korisničkog ugovora i Ugovora o privatnosti.



4.13.1 Podijelite svoj uređaj

Dijeljenje Vašeg uređaja omogućuje primatelju kontrolu i pristup informacijama o uređaju, ali ih ne može dalje dijeliti ili koristiti njegovu značajku protiv krađe.

1. Idite na stranicu Ja i dodirnite **Upravljanje uređajima i dijeljenje**.
2. Odaberite vlastiti uređaj za dijeljenje.
3. Dodirnite Dijeli **s osobama** da biste nastavili.



4. Odaberite **Dijeli putem računa ili Podijeli**

putem QR koda da biste podijelili svoj uređaj.

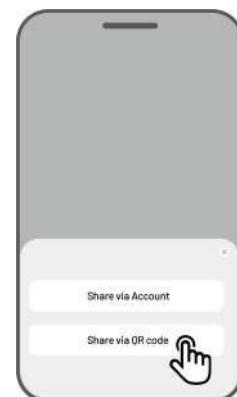
- **Podijelite putem računa**

- Dodirnite Dijeli **putem računa**.
- Unesite broj računa koji želite podijeliti, zatim dodirnite **Dijeli**.
- U aplikaciji Mammotion primatelja dodirnite **Slažem se** u skočnom prozoru.



- **Podijelite putem QR koda**

- Dodirnite **Dijeli putem QR koda** i pojavit će se kôd.
- Upotrijebite aplikaciju Mammotion primatelja za skeniranje QR koda i dodirnite **Slažem se** u skočnom prozoru.



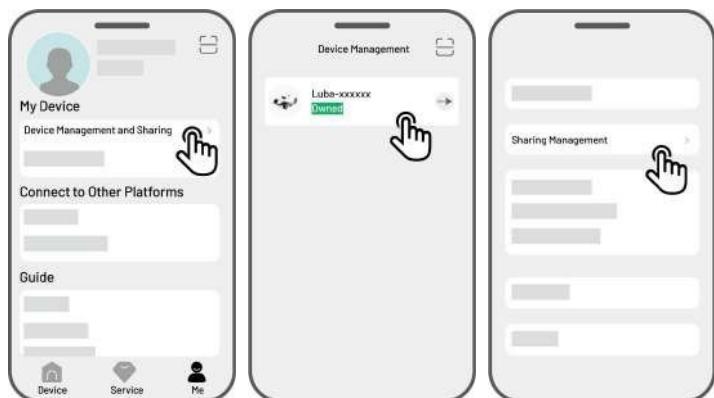
4.13.2 Prestanak dijeljenja uređaja

Za vlasnika

- Idite na stranicu Ja i dodirnite

Upravljanje uređajima i dijeljenje.

- Odaberite uređaj koji ste podijelili.
- Dodirnite **Upravljanje dijeljenjem** za nastavak.

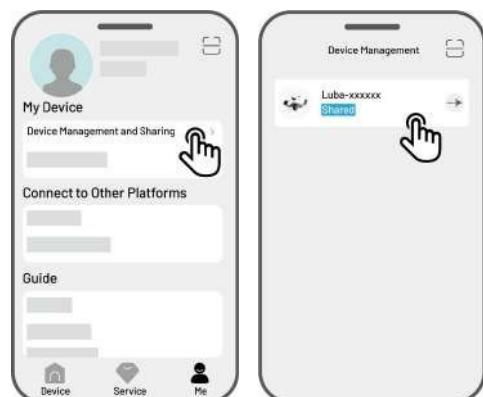


4. Odaberite odgovarajuću povijest dijeljenja i dodirnite **Izbriši**.
5. Dodirnite **Potvrđi** da biste opozivali pristup primatelja uređaju.



Za primatelja

1. Idite na stranicu Ja i dodirnite **Upravljanje uređajima i dijeljenje**.
2. Odaberite uređaj koji je podijeljen s Vama.



3. Dodirnite **Izbriši**.
4. Dodirnite **Potvrđi** da biste prestali koristiti uređaj. Ova radnja neće utjecati na podatke vlasnika.



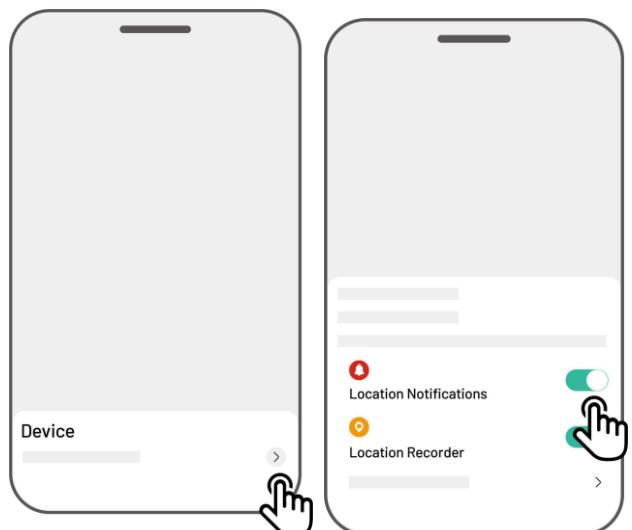
4.13.3 Pronađi moj uređaj

U slučaju da Vaš robot ili RTK referentna stanica koja je povezana s aplikacijom Mammotion nedostaje, idite na stranicu **Ja > Pronađi moj uređaj** da biste pratili svoj uređaj.



Dodirnite uređaj za ulazak na sljedeću stranicu na kojoj možete omogućiti/onemogućiti **obavijesti o lokaciji i snimač lokacije**.

- **Obavijesti o lokaciji** — Primit ćete push obavijest kada je robot udaljen više od 50 metara (164 stope) od radnog područja nakon što ga omogućite.
- **Snimač lokacije** — Zabilježite povijest lokacije robota nakon što ga omogućite.

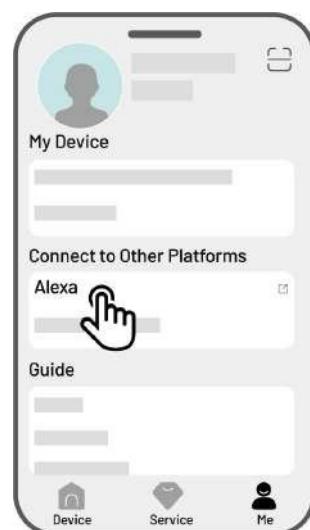


4.13.4 Povežite svoj Alexa račun

BILJEŠKA

- Prije početka posla pomoću glasovne kontrole, potrebno je prethodno izraditi barem jedan zadatak.
- U slučajevima kada su više od 2 seta robota povezana s istim Mammotion računom, glasovna naredba će prema zadanim postavkama biti usmjerena na posljednjeg vezanog robota.

1. Idite na stranicu **Ja** i dodirnite **Alexa**.
2. Odaberite **YUKA** za nastavak.
3. Dodirnite **Link Alexa** za odlazak na stranicu autorizacije.
4. Na kraju dodirnite **Link** za dovršetak operacije.



Nakon što je povezivanje uspješno, možete upravljati robotom glasovnim naredbama. Evo nekoliko primjera za pokretanje, pauziranje, zaustavljanje, ponovno punjenje i provjeru statusa:

Rad

- Alexa, zamoli YUKU da počne raditi
- Alexa, zamoli YUKU da započne zadatak xx (xx znači naziv zadatka koji si postavio)

Pauziranje rada

- Alexa, zamoli YUKU da zastane
- Alexa, zamoli YUKU da se drži
- Alexa, zamoli YUKU da obustavi

Nastavite raditi

- Alexa, zamoli YUKU da nastavi
- Alexa, zamoli YUKU da nastavi

Prestanite raditi

- Alexa, zamoli YUKU da prestane raditi
- Alexa, zamoli YUKU da završi zadatak

Napuniti

- Alexa, zamoli YUKU da napuni baterije
- Alexa, zamoli YUKU da ode kući

Provjera statusa

- Alexa, pitaj YUKA status
- Alexa, pitaj YUKU što radi

4.13.5 Povežite svoj Google Home račun

BILJEŠKA



Prije početka posla pomoću glasovne kontrole, potrebno je prethodno izraditi barem jedan zadatak.

1. Idite na stranicu **Ja** i dodirnite **Google Home**.
2. Dodirnite **Poveži Google Home** da biste otvorili stranicu za autorizaciju.
3. Slijedite upute za dovršetak postavljanja.



Nakon što povezivanje uspije, možete upravljati robotom pomoću glasovnih naredbi, pokušajte sa sljedećim naredbama:

Počnite raditi

- Hej Google, počni kosit
- Hej Google, pokrenite YUKA odmah
- Hej Google, neka YUKA počne raditi
- Hej Google, neka YUKA počne raditi

Pauziranje rada

- Hej Google, pauziraj košnju
- Hej Google, pauzirajte YUKA sada
- Hej Google, neka YUKA pauzira
- Hej Google, napravi pauzu YUKA

Nastavite raditi

-Hej Google, nastavi kosití

-Hej Google, neka YUKA nastavi

-Hej Google, neka YUKA nastavi

Prestanite raditi

-Hej Google, prestani kosit

-Hej Google, zaustavi YUKA

-Hej Google, neka YUKA prestane

-Hej Google, zaustavi YUKU

Napunite YUKU

-Hej Google, usidri YUKU

-Hej Google, pusti YUKU da ide kući

-Hej Google, natjeraj YUKU da se vrati kući

Provjera statusa

-Hej Google, radi li YUKA?

5 Održavanje

Kako biste održali optimalne performanse košnje i produžili životni vijek Vašeg robota, Mammotion savjetuje obavljanje redovitih pregleda i održavanja tjedno. Radi sigurnosti i učinkovitosti uvijek nosite zaštitnu odjeću kao što su hlače i radna obuća; Izbjegavajte nošenje otvorenih sandala ili bos tijekom održavanja.

5.1 Čišćenje

UPOZORENJE



- Provjerite je li robot potpuno isključen prije početka bilo kakvih radova čišćenja.
- Uvijek isključite robota prije nego što ga okrenete naopako.
- Kada okrećete robota naopako, pažljivo rukujte njime kako ne biste oštetili modul vida.

5.1.1 Čišćenje robota

Stanovanje

Koristite meku četku ili oglasamp krpom za čišćenje kućišta robota. Izbjegavajte korištenje alkohola, benzina, acetona ili drugih korozivnih ili hlapljivih otapala jer mogu oštetiti izgled i unutarnje komponente robota.

Dno

Nosite zaštitne rukavice tijekom čišćenja šasije i reznih diskova. Koristite četku za uklanjanje krhotina. Provjerite ima li oštećenja oštice i osigurajte da se oštice i rezne ploče mogu slobodno okretati. NEMOJTE koristiti oštре predmete za čišćenje dna.

Prednji kotač

Očistite prednji kotač četkom ili crijevom za vodu. Uklonite blato ako postoji.

Stražnji kotači

Redovito čistite stražnje kotače četkom ili crijevom za vodu ako se previše zaprljaju.

Kamera za vid

Obrišite leću kamere krpom kako biste uklonili mrlje. Čista leća ključna je za performanse modula vida.

5.1.2 Čišćenje stanice za punjenje

Četkom i krpom očistite infracrveni odašiljač i iglu za punjenje.

5.1.3 Čišćenje RTK referentne stanice

Obrišite RTK referentnu stanicu krpom kako biste uklonili svu nakupljenu prljavštinu.

5.2 Održavanje noževa za rezanje i motora

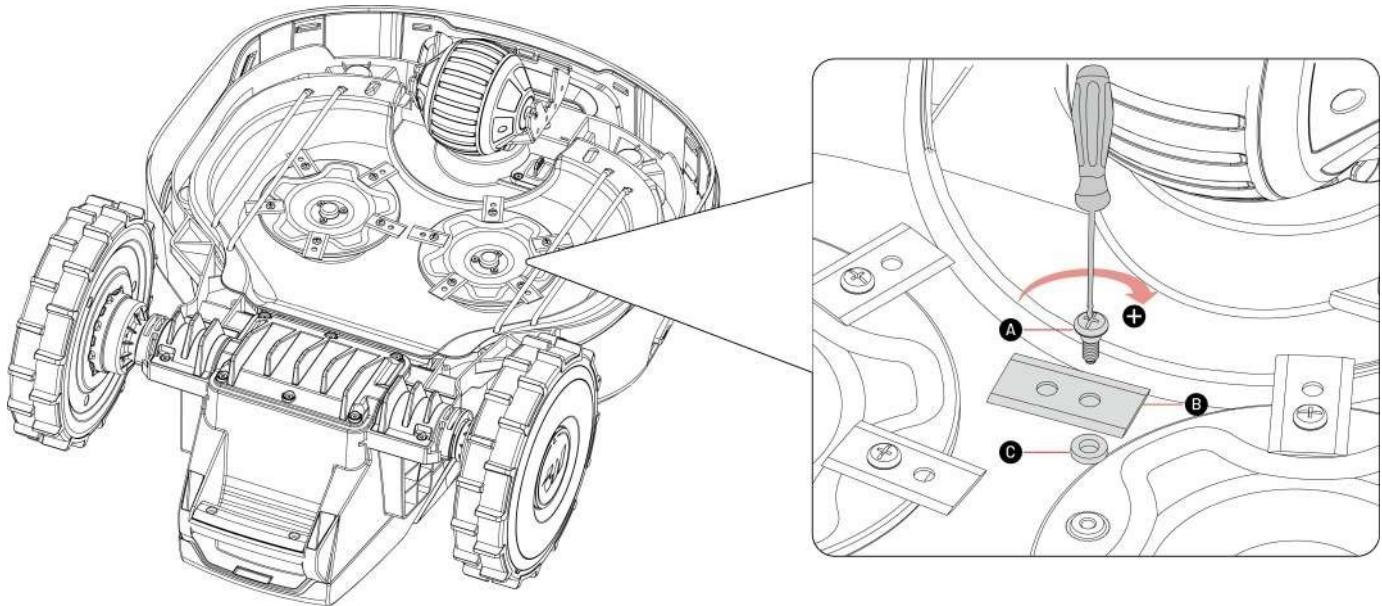
UPOZORENJE

- Uvijek nosite zaštitne rukavice prilikom pregleda, čišćenja ili zamjene oštice za rezanje.
- NEMOJTE koristiti električni odvijač za zatezanje ili otpuštanje reznog diska. Uvijek koristite ispravne vijke i originalne oštice koje je odobrio Mammotion.
- Zamijenite sve oštice za rezanje i njihove vijke istovremeno kako biste osigurali siguran i učinkovit sustav rezanja.
- NEMOJTE ponovno koristiti vijke, što može uzrokovati ozbiljne ozljede.

- 
- Kako biste osigurali optimalne performanse tijekom dugotrajnog skladištenja, održavajte osovinu motora glavčine suhom i čistom. Redovito održavanje osovine motora pomaže u sprječavanju nakupljanja prljavštine i vlage, što može utjecati na rad motora. Motor ima očekivani životni vijek od 1500 sati rada.
 - Oštice se smatraju potrošnim dijelovima i treba ih zamijeniti ako se jako istroše. Preporuča se zamjena noževa za rezanje svaka 3 mjeseca ili nakon 150 sati korištenja. Za gušću travu možda će biti potrebna češća zamjena oštice.
 - Veća je vjerojatnost da će se mokra trava zalijepiti za oštice i dno robota, što može narušiti performanse i dovesti do potrebe za češćim čišćenjem. Za optimalne performanse i dugoročno zdravlje travnjaka preporučuje se izbjegavanje košnje tijekom jake kiše ili kada je trava pretjerano mokra.

Kako zamijeniti oštricu za rezanje

1. Isključite robota.
2. Postavite robota na meku, čistu površinu, pazeći da je u naopakom položaju. Pazite da ne pritisnete modul vida.
3. Uklonite stare oštrice za rezanje pomoću priloženog Phillips odvijača.
4. Ugradite nove noževe za rezanje (**B**) pomoću priloženih podloški (**C**) i vijaka (**A**). Uvjerite se da se oštrice mogu slobodno okretati i da su sigurno postavljene.



5.3 Održavanje baterije

- Održavajte bateriju potpuno napunjenu prije dugotrajnog skladištenja kako biste spriječili prekomjerno pražnjenje.
- Napunite do kraja svakih 90 dana, čak i ako se ne koristi.
- Provjerite jesu li priključci za punjenje na robotu čisti i suhi prije skladištenja ili punjenja.

5.4 Zimsko skladištenje

Kako biste bili sigurni da je Vaš robot u optimalnom stanju za sljedeću sezonu košnje, pravilno pohranite robota, stanicu za punjenje i RTK referentnu stanicu. Ako temperatura okoline padne ispod -20°C (-4°F) tijekom zime, držite robota, RTK referentnu stanicu i stanicu za punjenje u zatvorenom prostoru.

5.4.1 Robot za trgovinu

- Upravljajte robotom izvan stanice za punjenje, osiguravajući da je robot potpuno napunjen.
- Isključite robota.
- Očistite robota (kućište, kotače, šasiju, vizualni modul itd.) oglasomamp krpom ili mekom četkom. Po potrebi možete oprati robota. NEMOJTE okretati robota naopako kako biste očistili njegovo kućište vodom.
- Ostavite robota da se osuši. NEMOJTE ga okretati naopako tijekom ovog postupka.
- Nanesite antikorozivno mazivo na jastučiće za punjenje. NEMOJTE nanositi kemikalije na bilo koje druge dijelove robota, posebno na metalna kontaktna područja, osim na konektore.
- Čuvajte robota u zatvorenom prostoru.

5.4.2 Pohranite stanicu za punjenje

- Isključite napajanje.
- Uklonite kolce.
- Četkom i krpom temeljito očistite stanicu za punjenje.
- Uklonite stanicu za punjenje i napajanje.
- Spremite stanicu za punjenje i napajanje u zatvorenom prostoru.

U sljedećoj sezoni košnje ponovno instalirajte stanicu za punjenje, a zatim je premjestite (pogledajte Rlocirajte stanicu za punjenje za više informacija) i ponovno mapirajte kanal između stanice za punjenje i područja zadatka pomoću aplikacije Mammotion.

5.4.3 Pohranite RTK referentnu stanicu

Ako je temperatura okoline iznad -20°C (-4°F) zimi:

- Isključite RTK referentnu stanicu.
- Provucite kabel RTK referentne stanice oko stanice i zategnite zaštitnu kapicu.
- Pokrijte RTK referentnu stanicu plastičnom vrećicom ili poklopcom.

Ako slijedite ove korake i ne premjestite referentnu stanicu RTK, nećete morati brisati kartu i ponovno mapirati za sljedeću sezonu košnje.

Ako je temperatura okoline zimi ispod -20°C (-4°F):

Ako je RTK referentna stаница instalirana na tlu, slijedite korake u nastavku:

- Izbrišite kartu u aplikaciji Mammotion.
- Isključite RTK referentnu stanicu.
- Uklonite RTK referentnu stanicu s montažnog stupa.
- Uklonite antenu.
- Koristite krpu za čišćenje RTK referentne stanice.
- Uklonite montažni stup.

U sljedećoj sezoni ponovno instalirajte referentnu stanicu RTK i ponovno mapirajte u aplikaciji Mammotion.

Ako je RTK referentna stаница instalirana na zidu/krovu, slijedite korake u nastavku:

- Isključite RTK referentnu stanicu.
- Uklonite RTK referentnu stanicu sa zidnog stupa.
- Uklonite antenu.
- Koristite krpu za čišćenje RTK referentne stanice.

U sljedećoj sezoni košnje ponovno instalirajte referentnu stanicu RTK u prvobitni položaj. Nema potrebe brisati kartu i ponovno mapirati jer lokacija RTK referentne stanice ostaje nepromijenjena.

5.4.4 Komplet za čišćenje u trgovini

- Isključite robota.
- Isključite komplet za čišćenje travnjaka.
- Ponovno pričvrstite poklopac priključka na robotu.
- Uklonite komplet za metenje iz robota.
- Očistite modul valjkaste četke.
- Isperite površinu i vrećicu za sakupljanje crijevom za vodu.
- Ostavite komplet za metenje da se temeljito osuši, a zatim ga pohranite u zatvorenom prostoru.

6 Specifikacije proizvoda

6.1 Tehničke specifikacije

6.1.1 Opće specifikacije

Parametara	YUKA				
	1000	2000	3000		
veličina košnje	1,000 m ² (0,25 hektara)	2,000 m ² (0,5 hektara)	3,000 m ² (0,75 hektara)		
višezonsko upravljanje	10	20	30		
Motor	Pogon na 2 kotača				
Sposobnost penjanja	Bez čistilice: 45% (24°) S čistačem: 18% (10°)				
Sposobnost prolaska vertikalne prepreke	5 cm (2 inča)				
Širina rezanja	32 cm (12,6 inča)				
Podešavanje visine rezanja	Za SAD: 30 – 100 mm (1,2 – 4 inča) ZA EU/UK/AU: 20 – 90 mm (0,8 – 3,5 inča)				
Vrijeme punjenja	100 min	220 minuta			
Vrijeme košnje po punjenju	65 minuta	130 minuta			
Automatsko punjenje	DA				
Stanica za punjenje	CHG2400				
RTK referentna stanica	RTK301				
Pokrivenost RTK signalom	Neto: 5 km (3.1 milja) Podatkovna veza: 120 m (394 stope)				
Pozicioniranje i navigacija	UltraSense AI Vision i RTK				
Izbjegavanje prepreka	UltraSense AI vid i fizički branik				

Parametara	YUKA		
	1000	2000	3000
Glasovna kontrola	Alexa i Google Home		
Praćenje vida	DA		
Povezivost	4G i Bluetooth i Wi-Fi		
Razina buke	60 dB		
Ponderirana zvučna snaga	LWA=66dB, KWA=3dB		
Ponderirani zvučni tlak	LPA = 58 dB, KPA = 3 dB		
Nepromočiv	Robot: IPX6 Stanica za punjenje: IPX6 RTK referentna stanica: IPX6		
Detekcija kiše	DA		
OTA nadogradnja	DA		
GPS praćenje krađe	DA		
Geo-alarm	DA		
Vizija GepFence	DA		
Neto težina	16,3 kg (36 lbs.)	17.2 kg (38 lbs.)	
Dimenzije (D x Š x V)	648 x 519 x 330 mm (25,5 x 20,4 x 13 inča)		

6.1.2 Specifikacije YUKA ugrađenih radnih pojaseva (EU)

Radna frekvencija	Maksimalna snaga odašiljača
LORA	<13.98dBm
Bluetooth	<20dBm
Wi-Fi	<20dBm
GSM900	<20dBm
GSM1800	<13.98dBm
WCDMA Band I	35dBm
WCDMA pojas V	32dBm
WCDMA Band VIII	25dBm

LTE pojas 1	1920-1980MHz (Tx);2110-2170MHz (Rx)	25dBm
LTE pojas 3	1710-1785MHz (Tx);1805-1880MHz (Rx)	25dBm
LTE pojas 5	824-849MHz (Tx);869-894MHz (Rx)	25dBm
LTE pojas 7	2500-2570MHz (Tx);2620-2690MHz (Rx)	25dBm
LTE pojas 8	880-915MHz (Tx);925-960MHz (Rx)	25dBm
LTE pojas 20	832-862MHz (Tx);791-821MHz (Rx)	25dBm
LTE pojas 28	703-748MHz (Tx);758-803MHz (Rx)	25dBm
LTE pojas 38	2570-2620MHz (Tx);2570-2620MHz (Rx)	25dBm
LTE pojas 40	2300-2400MHz (Tx);2300-2400MHz (Rx)	25dBm
LTE pojas 40	2535-2675MHz (Tx);2535-2675MHz (Rx)	25dBm
GNSS	1559-1610MHz	N/A

6.1.3 Specifikacije radnih pojaseva referentne stanice RTK (EU)

Radna frekvencija		Maksimalna snaga odašiljača
LORA	863.1.-869.85MHz	<13.98dBm
Bluetooth	2400-2483.5MHz	<20dBm
Wi-Fi	2400-2483.5MHz	<20dBm
GNSS	1559-1610MHz	N/A

6.1.4 Specifikacije kompleta za metenje

Parametara	Specifikacije
Dimenzije (D x Š x V)	650 x 420 x 390 mm (25,6 x 16,5 x 15,4 inča)
Kapacitet spremnika	22 litre
Širina čistača	250 mm (9,8 inča)
Radna temperatura	0-40°C (32-104°F)
Temperatura skladištenja	-10-50 ° C (14-122 ° F)

6.1.5 Specifikacije baterije

Parametara	YUKA					
	1000	2000	3000			
Punjač baterija	TS-A081-2703002 Uzorak: 100-240V~, 50/60Hz, 2.0A Izlaz: 27Vdc, 3.0A, 81W					
Baterija	21.6Vdc, 4.5Ah					
Kapacitet baterije	4.5Ah					
Raspon temperature za punjenje je 4-45 °C / 39-113 °F. Previsoke temperature mogu uzrokovati oštećenje proizvoda.						
UPOZORENJE: U svrhu punjenja baterije koristite samo odvojivu jedinicu za napajanje isporučenu s ovim uređajem.						

6.2 Kodovi grešaka

Obavijest aplikacije prikazuje uobičajene kodove grešaka zajedno s njihovim uzrocima i koracima za rješavanje problema. Ovdje su navedeni najčešći problemi.

Kodovi grešaka	Izaziva	Rješenja
316	Motor lijeve rezne ploče se pregrijava.	Robot će se vratiti u normalu nakon što motor se ohladio. Ovaj postupak može potrajati nekoliko minuta.
318	Senzor za motor lijeve rezne ploče nije uspio.	Ponovno pokrenite robota. Ako se problem nastavi nakon Nekoliko puta ponovnog pokretanja obratite se timu nakon prodaje.
323	Desni motor rezne ploče je preopterećen.	Provjerite je li rezna ploča zaglavljena i po potrebi je očistite. Alternativno, podignite visinu rezanja.
325	Desni motor rezne ploče ne može se pokrenuti.	Provjerite je li rezna ploča zaglavljena. Ako ne, ponovno pokrenite robota. Ako se problem nastavi nakon nekoliko ponovnog pokretanja, obratite se poslijeprodajni tim.
326	Desni motor rezne ploče se pregrijava.	Ponovno pokrenite robota. Ako se problem nastavi nakon Nekoliko puta ponovnog pokretanja obratite se timu nakon prodaje.
328	Senzor za desni motor rezne ploče nije uspio.	Ponovno pokrenite robota. Ako se problem nastavi nakon Nekoliko puta ponovnog pokretanja obratite se timu nakon prodaje.
1005	Slaba baterija	Robot će nastaviti raditi nakon što se baterija napuni do 80%.
1300	Status pozicioniranja je loš.	Pričekajte premještanje robota.

Kodovi grešaka	Izaziva	Rješenja
1301	Stanica za punjenje je premještena.	Premjestite stanicu za punjenje.
1420	Došlo je do isteka vremena tijekom dohvaćanja podaci o brzini kotača.	Ponovno pokrenite robota. Ako se problem nastavi, Obratite se timu nakon prodaje.
2713	Punjenje je zaustavljeno zbog niskog napona baterije.	Ponovno pokrenite robota. Ako se problem nastavi nakon Nekoliko puta ponovnog pokretanja obratite se timu nakon prodaje.
2726	Baterija je prenapunjena.	Odmah prestanite s punjenjem. Ako se prekomjerno punjenje javlja se često, obratite se timu nakon prodaje.
2727	Baterija je previše ispraznjena.	Napunite robota.

7 Jamstvo

Shenzhen Mammotion Innovation Co., Ltd jamči da ovaj proizvod neće imati grešaka u materijalu i izradi pod normalnom uporabom u skladu s materijalima proizvoda koje je objavio Mammotion tijekom jamstvenog roka. Objavljeni materijali proizvoda uključuju, ali ne ograničavajući se na korisnički priručnik, vodič za brzi početak, održavanje, specifikacije, izjavu o odricanju od odgovornosti, obavijesti u aplikaciji itd. Jamstveni rok razlikuje se između različitih proizvoda i dijelova. Provjerite tablicu u nastavku:

Komponenta	Jamstvo
Domaćin i jezgra	
Baterija	3 godine
Rezervni dijelovi (stanica za punjenje, RTK referenca stanica)	

Ako proizvod ne funkcioniра kako je zajamčeno tijekom jamstvenog roka, obratite se korisničkoj službi Mammotion za upute.

- Za proizvode kupljene od lokalnog prodavača, prvo se obratite prodavaču.
- Korisnici moraju predočiti valjani dokaz o kupnji, račun ili broj narudžbe (za Mammotion izravnu prodaju). Serijski broj proizvoda ključan je za pokretanje jamstvenog servisa.
- Mammotion će uložiti sve napore da riješi probleme putem telefonskih poziva, e-pošte ili online chata.
- U nekim slučajevima Mammotion Vam može savjetovati da preuzmete ili instalirate određena ažuriranja softvera.
- Ako se problemi nastave, možda ćete morati poslati proizvod u Mammotion na daljnju procjenu ili u lokalni servisni centar koji je imenovao Mammotion.
- Jamstveni rok za proizvod počinje od izvornog datuma kupnje navedenog na računu ili računu.

- Za unaprijed naručene proizvode jamstveni rok počinje teći od datuma otpreme od lokalnog

skladišta.

- Mammotion će zahtijevati od korisnika da sami organiziraju isporuku ako korisnici žele poslati proizvode u lokalni servisni centar ili tvornicu Mammotion na daljnju dijagnozu. Mammotion će popraviti ili zamijeniti i poslati korisnicima bez ikakvih troškova ako problem potпадa pod jamstvo. Ako ne, Mammotion ili određeni servisni centar mogu naplatiti naknadu u skladu s tim.

Ovdje je navedeno nekoliko primjera grešaka koje jamstvo neće pokriti:

- Nepoštivanje uputa navedenih u korisničkom priručniku.
- Ako proizvod stigne oštećen tijekom otpreme i nije odbijen prilikom isporuke ili ako brodarska tvrtka ne dostavi službenu dokumentaciju koja potvrđuje oštećenja. Nemogućnost pružanja dokaza o oštećenju nastalom tijekom prijevoza.
- Neispravnost proizvoda zbog nezgoda, zlouporabe, zlouporabe, prirodnih katastrofa poput poplava, požara, potresa, izloženosti proljevanju hrane ili tekućine, nepravilnog električnog punjenja ili drugih vanjskih čimbenika.
- Oštećenja nastala korištenjem proizvoda na načine koji nisu dopušteni ili namijenjeni kako je odredio Mammotion.
- Modifikacija proizvoda ili njegovih komponenti koja značajno mijenja funkcionalnost ili mogućnosti bez dobivanja pismenog dopuštenja od Mammotiona.
- Gubitak, oštećenje ili neovlašteni pristup Vašim podacima.
- Znakovi neovlaštenog mijenjanja ili izmjene na naljepnicama proizvoda, serijskim brojevima itd.
- Nedostavljanje valjanog dokaza o kupnji od Mammotiona, kao što je račun ili račun, ili ako postoje sumnje na krivotvorene ili neovlašteno mijenjanje dokumentacije.

8 Sukladnost

Izjave o usklađenosti s FCC-om

Ovaj uređaj je u skladu s dijelom 15 FCC pravila. Rad je podložan sljedeća dva uvjeta: (1) ovaj uređaj ne smije uzrokovati štetne smetnje i (2) ovaj uređaj mora prihvatići sve primljene smetnje, uključujući smetnje koje mogu uzrokovati neželjeni rad.

Oprez: Promjene ili modifikacije koje nije izričito odobrila strana odgovorna za usklađenost mogu poništiti korisnikovo ovlaštenje za upravljanje opremom.

Bilješka: Ova oprema je testirana i utvrđeno je da je u skladu s ograničenjima za digitalne uređaje klase B, u skladu s dijelom 15 FCC pravila. Ova ograničenja su dizajnirana da pruže razumnu zaštitu od štetnih smetnji u stambenoj instalaciji. Ova oprema stvara, koristi i može zračiti radiofrekvencijsku energiju i, ako nije instalirana i korištena u skladu s uputama, može uzrokovati štetne smetnje u radio komunikacijama. Međutim, ne postoji jamstvo da se smetnje neće pojaviti u određenoj instalaciji.

Ako ova oprema uzrokuje štetne smetnje radijskom ili televizijskom prijemu, što se može utvrditi isključivanjem i uključivanjem opreme, korisnik se potiče da pokuša ispraviti smetnje jednom ili više od sljedećih mjera:

- Preusmjerite ili premjestite prijemnu antenu.
- Povećajte razmak između opreme i prijemnika.
- Priključite opremu u utičnicu na strujnom krugu različitom od onog na koji je priključen prijemnik.
- Za pomoć se obratite prodavaču ili iskusnom radio/TV tehničaru.

Izjave o usklađenosti s ISED-om

Ovaj uređaj sadrži odašiljače/prijemnike izuzete licence koji su u skladu s kanadskim RSS-ovima za inovacije, znanost i ekonomski razvoj. Rad podlježe sljedeća dva uvjeta:

- (1) Ovaj uređaj možda neće uzrokovati smetnje.
- (2) Ovaj uređaj mora prihvatići sve smetnje, uključujući smetnje koje mogu uzrokovati neželjeni rad uređaja.

Ova oprema je u skladu s IC RSS-102 ograničenjima izloženosti zračenju utvrđenim za nekontrolirano okruženje.

L'émetteur/récepteur exempt de licence contenu dans le présent appareil est conforme aux CNR d'Innovation,

Sciences et Développement économique Canada applicables aux appareils radio exempts de licence.

L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes:

- (1) L'appareil ne doit pas produire de brouillage;
- (2) L'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

Cet équipement est conforme aux limites d'exposition aux radiations IC CNR-102 établies pour un environnement non contrôlé.

Usklađenost s RF izloženošću

Ova oprema je u skladu s FCC/IC RSS-102 ograničenjima izloženosti zračenju utvrđenim za nekontrolirano okruženje. Ovaj odašiljač ne smije biti smješten zajedno ili raditi zajedno s bilo kojom drugom antenom ili odašiljačem. Ovu opremu treba instalirati i koristiti na minimalnom razmaku od 20 cm između radijatora i Vašeg tijela.

Cet équipement est conforme aux limites d'exposition aux radiations IC CNR-102 établies pour un environnement non contrôlé.

Cet émetteur ne doit pas être colocalisé ou fonctionner en conjonction avec une autre antenne ou un autre émetteur. Cet équipement doit être installé et utilisé avec une distance minimale de 20 cm entre le radiateur et votre corp.



MEĐIMURKA BS d.o.o.

Adresa: Kalnička 67, 40 000 Čakovec, Hrvatska

Email: info@medjimurka-bs.hr

www.luba.hr | www.medjimurka-bs.hr